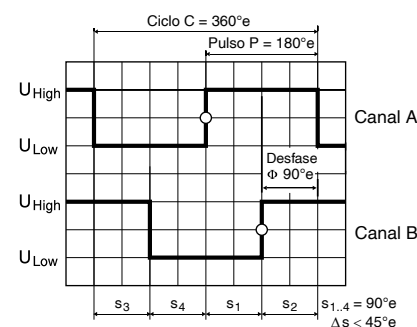
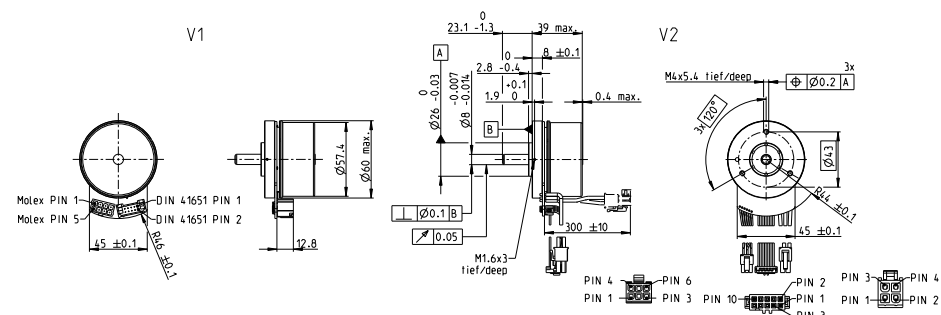


Encoder MILE 512-4096 ppv, 2 canales, con line driver

Integrado en el motor

sensor



M 1:6

Sentido de rotación cw (Definición cw P. 68)

- Programa Stock
- Programa Estándar
- Programa Especial (previo encargo)

Referencia

	651156	651163	651166	651168
V1 con conector	421985	421986	421987	421988
V2 con cables y conector	421985	421986	421987	421988

Tipo	651156	651163	651166	651168
Número de pulsos por vuelta	512	1024	2048	4096
Número de canales	2	2	2	2
Máx. frecuencia de funcionamiento (kHz)	1000	1000	1000	1000
Máx. velocidad (rpm)	6000	6000	6000	6000



Sistema Modular maxon						Longitud total [mm] / • ver reductor			
+ Motor	Página	+ Reductor	Página	+ Freno	Página				
EC 60 flat, 100 W	294					39.0	39.0	39.0	39.0
EC 60 flat, 100 W	294	GP 52, 4 - 30 Nm	402			•	•	•	•
EC 60 flat, 150 W	295					39.0	39.0	39.0	39.0
EC 60 flat, 150 W	295	GP 52, 4 - 30 Nm	402			•	•	•	•
EC 60 flat, 200 W	296					46.5	46.5	46.5	46.5
EC 60 flat, 200 W	296	GP 52, 4 - 30 Nm	402			•	•	•	•

Datos técnicos	Conexión	Ejemplo de conexión
Tensión de alimentación V_{CC} 5 V ± 10% Consumo de corriente nominal 15 mA Señal de salida CMOS compatible Longitud de estado s_n (1000 rpm) 90°e ± <45°e Tiempo del frente de subida (típico con $C_L = 25$ pF, $R_L = 1$ kΩ, 25°C) 100 ns Tiempo del frente de bajada (típico con $C_L = 25$ pF, $R_L = 1$ kΩ, 25°C) 100 ns Rango de temperaturas -40...+100°C Momento de la inercia de la rueda de código ≤ 13 gcm ² Corriente de salida por canal máx. 4 mA Salida «open collector» de los sensores Hall con resistencia «pull-up» 10 kΩ ± 20% integrada Esquema de conexión para los sensores Hall ver página 49	Conexiones V1 Motor + Sensores Pin 1 Sensor Hall 1 Pin 2 Sensor Hall 2 Pin 3 V_{Hall} 4.5...18 VDC Pin 4 Motor winding 3 Pin 5 Sensor Hall 3 Pin 6 GND Pin 7 Bobinado 1 motor Pin 8 Bobinado 2 motor Encoder Pin 1 N.C. Pin 2 V_{CC} Pin 3 GND Pin 4 N.C. Pin 5 Canal A Pin 6 Canal A Pin 7 Canal B Pin 8 Canal B Pin 9 No conectar Pin 10 No conectar Conector tipo: 46015-0806 Molex DIN 41651/EN 60603-13	Conexiones V2 Sensores (AWG 24) Pin 1 Sensor Hall 1 Pin 2 Sensor Hall 2 Pin 3 Sensor Hall 3 Pin 4 GND Pin 5 V_{Hall} 4.5...18 VDC Pin 6 N.C. Motor (AWG 16) Pin 1 Bobinado 1 motor Pin 2 Bobinado 2 motor Pin 3 Bobinado 3 motor Pin 4 No conectar Encoder (AWG 28) Pin 1 N.C. Pin 2 V_{CC} Pin 3 GND Pin 4 N.C. Pin 5 Canal A Pin 6 Canal A Pin 7 Canal B Pin 8 Canal B Pin 9 No conectar Pin 10 No conectar 43025-600 Molex 39-01-2040 Molex DIN 41651/EN 60603-13
		Resistencia de conexión R op. = típica 120 Ω Condensador C = 0.1 nF por cada metro lineal de línea