

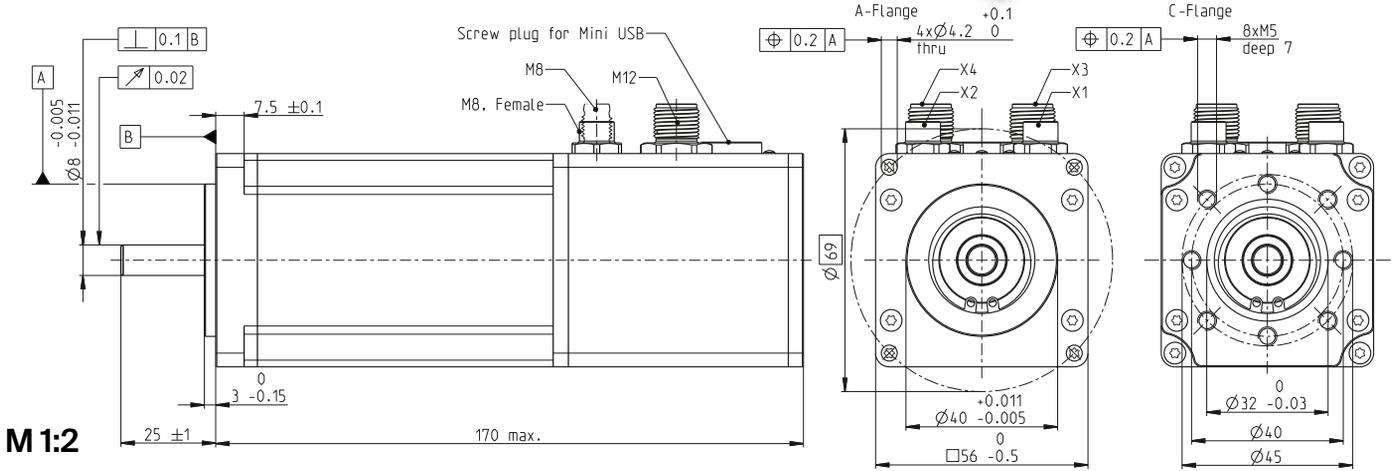
# IDX 56 L con electrónica integrada

Motor con controlador de posición/velocidad

**NEW**



Datos de clave: 283/308 W, 794 mNm, 6000 rpm



M 1:2

**Datos del motor (provisionales)**

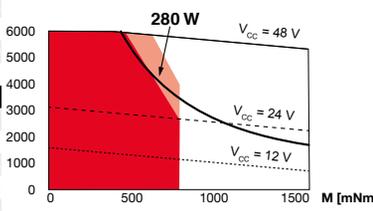
1_ Tensión de alimentación nominal	V	24	48
2_ Velocidad nominal	rpm	2750	3500
3_ Par nominal a 25°C (máx. par en continuo)	mNm	794	779
4_ Par nominal a 40°C (máx. par en continuo)	mNm	704	690
5_ Corriente nominal de alimentación a 25°C	A	11.2	6.7
6_ Corriente nominal de alimentación a 40°C	A	10	6.0
7_ Velocidad máxima a tensión nominal	rpm	3090	4915
8_ Velocidad máxima admisible del motor	rpm	6000	5000
9_ Par máximo (intermitente)	mNm	1596	1997
10_ Máx. corriente de alimentación (intermitente)	A	24	24
11_ Momento de inercia del rotor del motor	gcm <sup>2</sup>	265	265
12_ Tensión nominal de trabajo + V <sub>cc</sub>	V	12..48	12..48
13_ Tiempo de aceleración hasta la velocidad máxima	ms	5.4	6.9

**Datos térmicos**

14_ Resistencia térmica carcasa-aire	K/W	2.01
15_ Resistencia térmica bobinado-carcasa	K/W	0.76
16_ Constante de tiempo térmica del bobinado	s	20.1
17_ Constante de tiempo térmica del motor	s	1450
18_ Temperatura ambiente	°C	-20...+85

**Rango de funcionamiento**

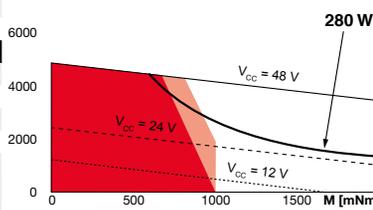
n [rpm] Versión de 24 V



**Datos mecánicos**

19_ Juego axial	mm	0.14
Precarga	N	21
Dirección de fuerza		tracción
20_ Juego radial		precargado
21_ Máx. carga axial (dinámica)	N	12
22_ Máx. fuerza axial de empuje a presión (estática)	N	150
23_ Máx. carga radial [mm a partir de la brida]	N	110 [12.5]

n [rpm] Versión de 48 V



■ Rango de funcionamiento continuo  
□ Rango de funcionamiento intermitente

**Otras especificaciones**

24_ Peso del motor	g	1445
25_ Nivel de ruido típico [rpm]	dBA	58 [4000]
Encoder: Pasos por revolución		4096

Alimentación	M12, macho 5 polos, codificado en L
E/S's	M12, macho 12 polos, codificado en A
Entrada CANopen	M8, macho 5 polos, codificado en B
Salida CANopen	M8, hembra 5 polos, codificado en B
Entrada EtherCAT	M8, hembra 4 polos, codificado en A
Salida EtherCAT	M8, hembra 4 polos, codificado en A

**Sistema Modular maxon**

<b>maxon gear</b>	Etapas [opc.]	<b>maxon brake</b>
354_GPX 52 A/UP	1-3	522_AB 34
355_GPX 52 LN	1-3	

Detalles en el catálogo de la página 32

**Configuración**

Brida del motor: Brida A / Brida C  
Interfaces: CANopen / EtherCAT