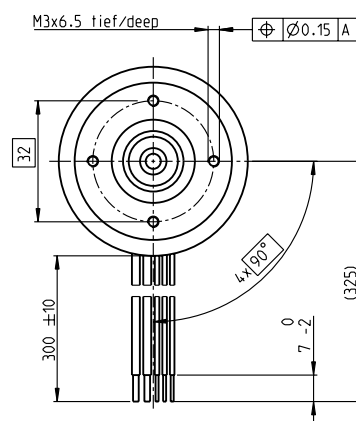
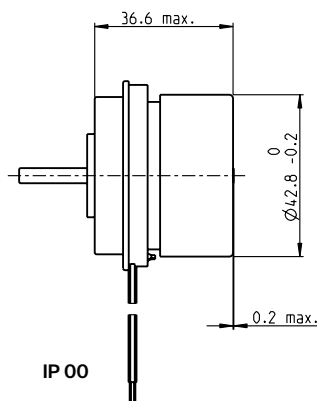
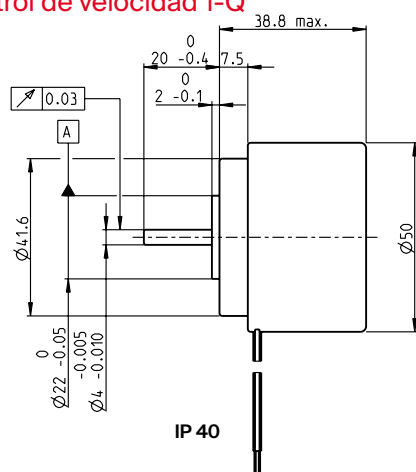


Control de velocidad 1-Q



EC flat

M 1:2

- Programa Stock
 Programa Estándar
 Programa Especial (previo encargo)

Referencia							
5 Versión de cables							
Enable		Direction					
688723		688724					
	688727		688728				

Datos del motor (provisionales)

Valores a tensión nominal									
1 Tensión nominal	V	24	24	24	24				
2 Velocidad en vacío	rpm	4500	4500	4500	4500				
3 Corriente en vacío	mA	192	192	192	192				
4 Velocidad nominal	rpm	4500	4500	4500	4500				
5 Par nominal (máx. par permanente)	mNm	82.8	131	82.8	131				
6 Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	A	2.15	3.45	2.15	3.45				
33 Máx. par	mNm	149	149	149	149				
34 Máx. corriente	A	3.86	3.86	3.86	3.86				
9 Máx. rendimiento	%	76	76	76	76				
Características									
35 Modo de regulación		Velocidad	Velocidad	Velocidad	Velocidad				
36 Voltaje de alimentación +Vcc	V	10...28	10...28	10...28	10...28				
37 Entrada de control de velocidad	V	0.33...10.8	0.33...10.8	0.33...10.8	0.33...10.8				
38 Entrada de escala de velocidad	rpm/V	600	600	600	600				
39 Rango de velocidad	rpm	200...6480	200...6480	200...6480	200...6480				
40 Máx. Aceleración	rpm/s	6000	6000	6000	6000				

Especificaciones

Datos térmicos

17 Resistencia térmica carcasa/ambiente	5.1 (2.5) K/W
18 Resistencia térmica bobinado/carcasa	6.7 (3.3) K/W
19 Constante de tiempo térmica del bobinado	45.1 (22.1) s
20 Constante de tiempo térmica del motor	256 (124) s
21 Temperatura ambiente	-40...+85°C
22 Máx. temperatura del bobinado	+125°C
41 Máx. temperatura de la electrónica	+105°C

Datos mecánicos (rodamiento a bolas pretensado)

16	Inercia del rotor		181 gcm ²
24	Juego axial con carga axial	< 7.0 N	0 mm
25	Juego radial	> 7.0 N	0.14 mm
26	Carga axial máx. (dinámica)		6.8 N
27	Máx. fuerza de empuje a presión (estática)		95 N
	(idem, con eje sostenido)		1000 N
28	Carra radial máx. a 5 mm de la brida		63 N

Otras especificaciones

31	Peso del motor	260 g
32	Sentido de giro	sentido de las agujas del reloj

Los datos de la tabla son valores nominales.

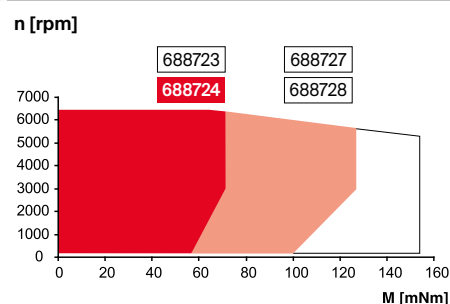
Funciones de protección

Protección de sobrecarga, Protección de bloqueo,
Protección de inversión de polaridad, Protección
de sobrecalentamiento, sobrevoltaje e infravoltaje
con desconexión

Conexiones 5 Versión de cables (cables AWG 18/24)

rojo	+V _{CC} 10...28 VDC
negro	GND
blanco	Entrada de control de velocidad
verde	Monitor n (6 pulsos por vuelta)
gris	Habilitación o cambio de sentido de giro

Rango de funcionamiento



Levenda

Funcionamiento en continuo

El motor puede funcionar con un control de velocidad y, teniendo en cuenta la resistencia térmica (líneas 17 y 18) a temperatura ambiente de 25° C, no se excede la máxima temperatura de funcionamiento.

Rango de funcionamiento en continuo

El motor alcanza estos puntos de trabajo. La velocidad puede variar del valor escogido. La protección de sobrecarga apaga el motor si se mantiene esta situación.

Sistema Modular maxon

Detalles en el catálogo de la página 38

Reductor planetario

Ø42 mm
 3-15 Nm
 Página 398

Reductor engranaje recto

Ø45 mm
0.5-2.0 Nm
Página 400

