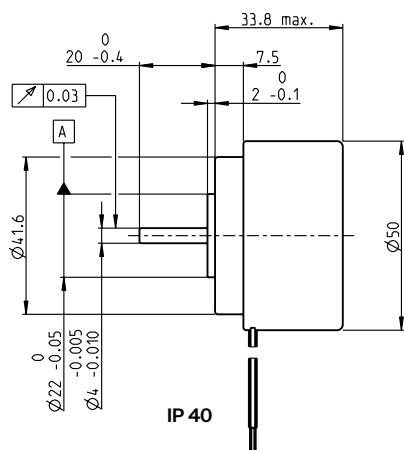


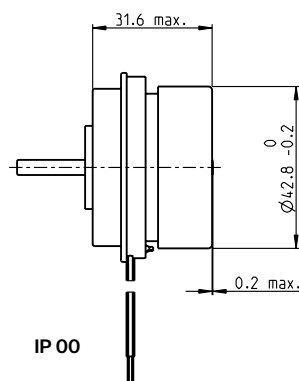
EC 45 flat Conmutación electrónica (Brushless), 30 W, con electrónica integrada

Control de velocidad 1-Q

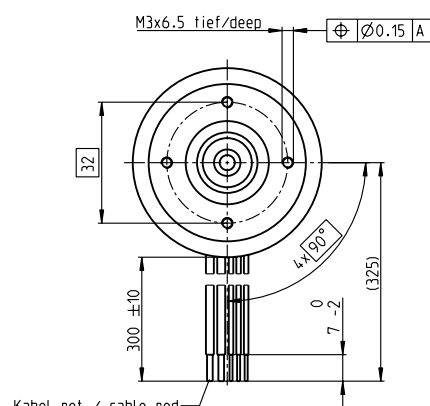
EC flat



IP 40



IP 00



Kabel rot / cable red

M 1:2

- Programa Stock
- Programa Estándar
- Programa Especial (previo encargo)

Referencia

5 Versión de cables			
Enable		Direction	
688721	688725	688722	688726

IP 40 (con tapa)
IP 00 (sin tapa)

Datos del motor (provisionales)

Valores a tensión nominal					
1 Tensión nominal	V	24	24	24	24
2 Velocidad en vacío	rpm	6000	6000	6000	6000
3 Corriente en vacío	mA	210	210	210	210
4 Velocidad nominal	rpm	6000	6000	6000	6000
5 Par nominal (máx. par permanente)	mNm	59.4	89.6	59.4	89.6
6 Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	A	2.06	3.1	2.06	3.1
33 Máx. par	mNm	104	104	104	104
34 Máx. corriente	A	3.62	3.62	3.62	3.62
9 Máx. rendimiento	%	76	76	76	76
Características					
35 Modo de regulación	Velocidad	Velocidad	Velocidad	Velocidad	
36 Voltaje de alimentación +V _{CC}	V	10...28	10...28	10...28	10...28
37 Entrada de control de velocidad	V	0.33...10.8	0.33...10.8	0.33...10.8	0.33...10.8
38 Entrada de escala de velocidad	rpm/V	600	600	600	600
39 Rango de velocidad	rpm	200...6480	200...6480	200...6480	200...6480
40 Máx. Aceleración	rpm/s	6000	6000	6000	6000

Especificaciones

- Datos térmicos**
- 17 Resistencia térmica carcasa/ambiente 5.6 (3.12) K/W
 - 18 Resistencia térmica bobinado/carcasa 7.7 (4.5) K/W
 - 19 Constante de tiempo térmica del bobinado 37.6 (22) s
 - 20 Constante de tiempo térmica del motor 633 (353) s
 - 21 Temperatura ambiente -40...+85°C
 - 22 Máx. temperatura del bobinado +125°C
 - 41 Máx. temperatura de la electrónica +105°C

- Datos mecánicos (rodamiento a bolas pretensado)**
- 16 Inercia del rotor 135 gcm²
 - 24 Juego axial con carga axial < 7.0 N 0 mm
 - 24 Juego axial con carga axial > 7.0 N 0.14 mm
 - 25 Juego radial pretensado
 - 26 Carga axial máx. (dinámica) 6.8 N
 - 27 Máx. fuerza de empuje a presión (estática) 95 N
 - (idem, con eje sostenido) 1000 N
 - 28 Carga radial máx. a 5 mm de la brida 55 N

Otras especificaciones

- 31 Peso del motor 226 g
- 32 Sentido de giro sentido de las agujas del reloj

Los datos de la tabla son valores nominales.

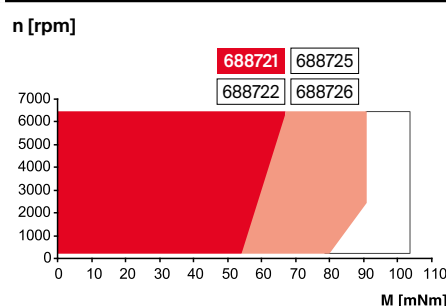
Funciones de protección

Protección de sobrecarga, Protección de bloqueo, Protección de inversión de polaridad, Protección de sobrecalentamiento, sobrevoltaje e infravoltaje con desconexión

Conexiones 5 Versión de cables (cables AWG 18/24)

- rojo +V_{CC} 10...28 VDC
- negro GND
- blanco Entrada de control de velocidad
- verde Monitor n (6 pulsos por vuelta)
- gris Habilitación o cambio de sentido de giro

Rango de funcionamiento



Leyenda

- Funcionamiento en continuo**
El motor puede funcionar con un control de velocidad y, teniendo en cuenta la resistencia térmica (líneas 17 y 18) a temperatura ambiente de 25° C, no se excede la máxima temperatura de funcionamiento.
- Rango de funcionamiento en continuo**
El motor alcanza estos puntos de trabajo. La velocidad puede variar del valor escogido. La protección de sobrecarga apaga el motor si se mantiene esta situación.

Sistema Modular maxon

Detalles en el catálogo de la página 38

Reductor planetario

- Ø42 mm
- 3-15 Nm
- Página 398

Reductor engranaje recto

- Ø45 mm
- 0.5-2.0 Nm
- Página 400

