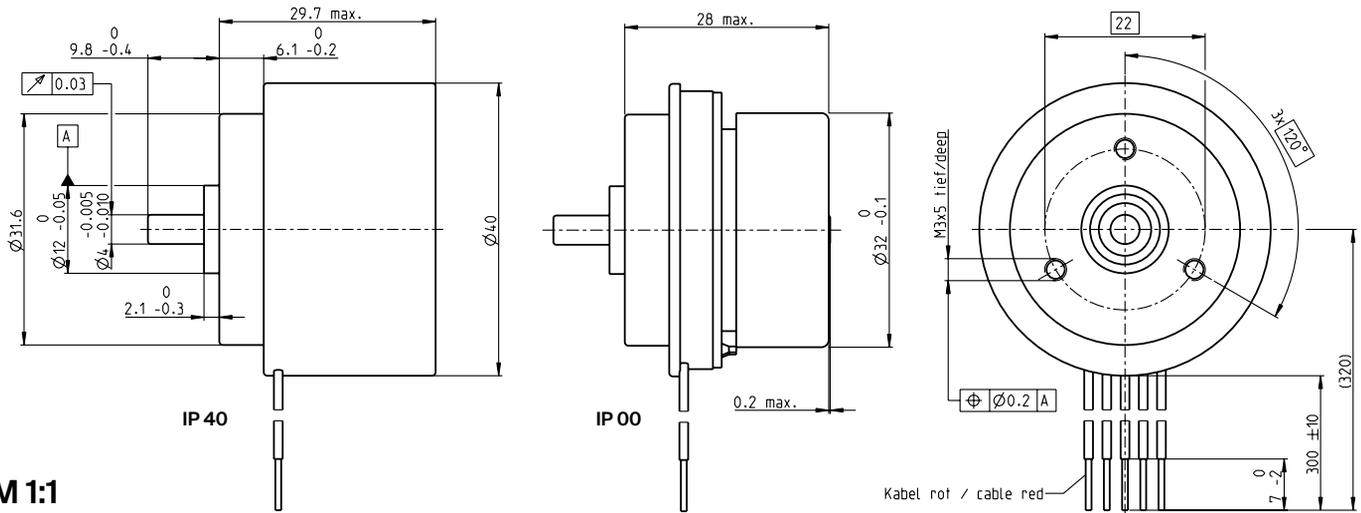


# EC 32 flat Conmutación electrónica (Brushless), 15 W, con electrónica integrada

Control de velocidad 1-Q

EC flat



M 1:1

- Programa Stock
- Programa Estándar
- Programa Especial (previo encargo)

IP 40 (con tapa)  
IP 00 (sin tapa)

## Referencia

	2 Versión de cables		5 Versión de cables	
	Enable	Direction	Enable	Direction
IP 40 (con tapa)	353400	353401	353399	370418
IP 00 (sin tapa)	353324	353325	349801	370417

## Datos del motor

Valores a tensión nominal					
1 Tensión nominal	V	24	24	24	24
2 Velocidad en vacío	rpm	3000	6000	6000	6000
3 Corriente en vacío	mA	44.8	84.6	84.6	84.6
4 Velocidad nominal	rpm	3000	6000	6000	6000
5 Par nominal (máx. par permanente)	mNm	18.8	18.6	18.6	18.6
6 Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	A	0.44	0.741	0.741	0.741
33 Máx. par	mNm	35.8	35.8	35.8	35.8
34 Máx. corriente	A	1.6	1.6	1.6	1.6
9 Máx. rendimiento	%	58	66	66	66
Características					
35 Modo de regulación	Velocidad	Velocidad	Velocidad	Velocidad	
36 Voltaje de alimentación +V <sub>CC</sub>	V	10...28	10...28	10...28	10...28
37 Entrada de control de velocidad	V	= V <sub>CC</sub>	= V <sub>CC</sub>	0.33...10.8	0.33...10.8
38 Entrada de escala de velocidad	rpm/V	125	250	600	600
39 Rango de velocidad	rpm	1250...3500	2500...7000	200...6480	200...6480
40 Máx. Aceleración	rpm/s	3000	6000	6000	6000

## Especificaciones

- Datos térmicos**
- 17 Resistencia térmica carcasa/ambiente 7.24 K/W
  - 18 Resistencia térmica bobinado/carcasa 4.99 K/W
  - 19 Constante de tiempo térmica del bobinado 8.69 s
  - 20 Constante de tiempo térmica del motor 80.5 s
  - 21 Temperatura ambiente -40...+85°C
  - 22 Máx. temperatura del bobinado +125°C
  - 41 Máx. temperatura de la electrónica +105°C
- Datos mecánicos (rodamiento a bolas pretensado)**
- 16 Inercia del rotor 35 gcm<sup>2</sup>
  - 24 Juego axial con carga axial < 7.0 N 0 mm
  - > 7.0 N 0.14 mm
  - 25 Juego radial pretensado
  - 26 Carga axial máx. (dinámica) 6.8 N
  - 27 Máx. fuerza de empuje a presión (estática) 95 N (ídem, con eje sostenido) 1000 N
  - 28 Carga radial máx. a 5 mm de la brida 37 N
- Otras especificaciones**
- 31 Peso del motor 91 g
  - 32 Sentido de giro sentido de las agujas del reloj

Los datos de la tabla son valores nominales.

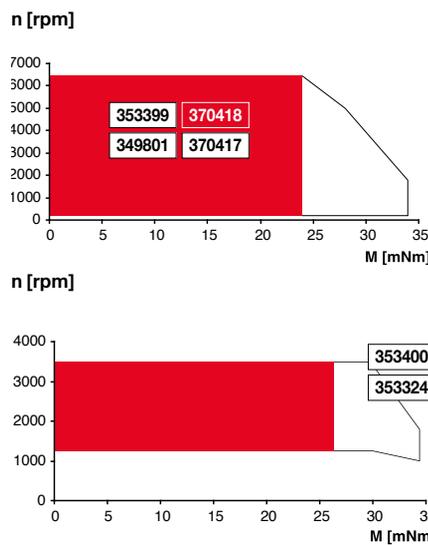
### Funciones de protección

Protección de sobrecarga, Protección de bloqueo, Protección de inversión de polaridad, Protección de sobrecalentamiento, sobrevoltaje e infravoltaje con desconexión

**Conexiones 2 Versión de cables (cables AWG 24)**  
rojo +V<sub>CC</sub> 10...28 VDC  
negro GND

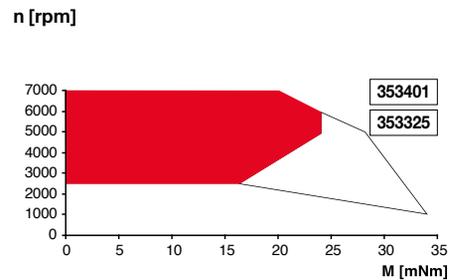
**Conexiones 5 Versión de cables (cables AWG 24)**  
rojo +V<sub>CC</sub> 10...28 VDC  
negro GND  
blanco Entrada de control de velocidad  
verde Monitor n (6 pulsos por vuelta)  
gris Habilitación o cambio de sentido de giro

## Rango de funcionamiento



## Leyenda

- **Funcionamiento en continuo**  
El motor puede funcionar con un control de velocidad y, teniendo en cuenta la resistencia térmica (líneas 17 y 18) a temperatura ambiente de 25° C, no se excede la máxima temperatura de funcionamiento.
- Rango de funcionamiento en continuo**  
El motor alcanza estos puntos de trabajo. La velocidad puede variar del valor escogido. La protección de sobrecarga apaga el motor si se mantiene esta situación.



## Sistema Modular maxon

Detalles en el catálogo de la página 38

### Reductor planetario

Ø32 mm  
0.75 - 6 Nm  
Página 385/388

### Reductor engranaje recto

Ø38 mm  
0.1 - 0.6 Nm  
Página 395

