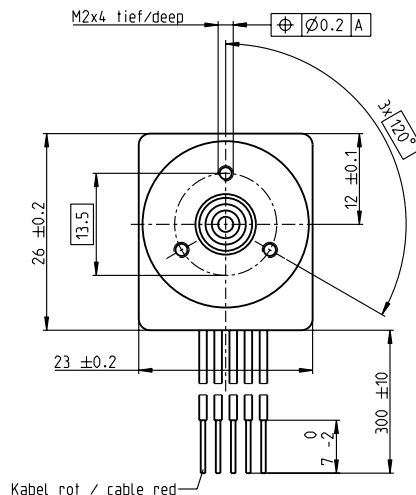
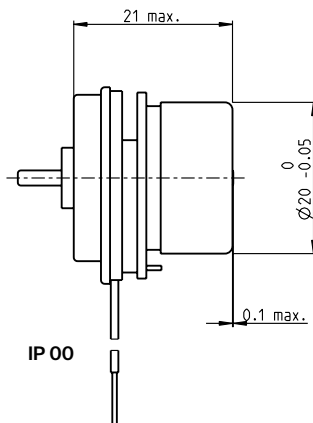
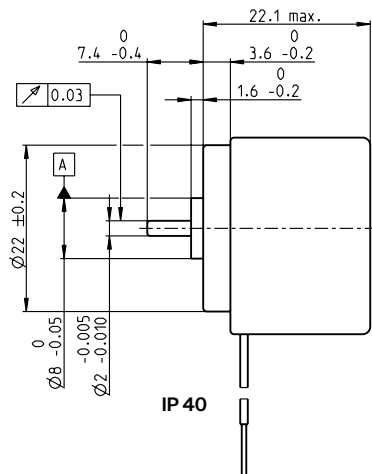


EC 20 flat Conmutación electrónica (Brushless), 5 W, con electrónica integrada

Control de velocidad 1-Q

EC flat



M 1:1

- Programa Stock
- Programa Estándar
- Programa Especial (previo encargo)

IP 40 (con tapa)
IP 00 (sin tapa)

Referencia

5 Versión de cables	
Enable	Direction
688692	688693
688712	688713

Datos del motor

Valores a tensión nominal			
1 Tensión nominal	V	24	24
2 Velocidad en vacío	rpm	6000	6000
3 Corriente en vacío	mA	32.9	32.9
4 Velocidad nominal	rpm	6000	6000
5 Par nominal (máx. par permanente)	mNm	7.31	7.31
6 Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	A	0.377	0.377
33 Máx. par	mNm	13.2	13.2
34 Máx. corriente	A	0.73	0.73
9 Máx. rendimiento	%	54	54
Características			
35 Modo de regulación		Velocidad	Velocidad
36 Voltaje de alimentación +V _{CC}	V	10...28	10...28
37 Entrada de control de velocidad	V	0.33...10.8	0.33...10.8
38 Entrada de escala de velocidad	rpm/V	600	600
39 Rango de velocidad	rpm	200...6480	200...6480
40 Máx. Aceleración	rpm/s	6000	6000

Especificaciones

Datos térmicos	
17 Resistencia térmica carcasa/ambiente	10.6 K/W
18 Resistencia térmica bobinado/carcasa	5.32 K/W
19 Constante de tiempo térmica del bobinado	3.66 s
20 Constante de tiempo térmica del motor	13.9 s
21 Temperatura ambiente	-40...+85°C
22 Máx. temperatura del bobinado	+125°C
41 Máx. temperatura de la electrónica	+105°C

Datos mecánicos (rodamiento a bolas pretensado)	
16 Inercia del rotor	5.1 gcm ²
24 Juego axial con carga axial < 2.0 N	0 mm
24 Juego axial con carga axial > 2.0 N	0.14 mm
25 Juego radial	pretensado
26 Carga axial máx. (dinámica)	1.8 N
27 Máx. fuerza de empuje a presión (estática) (idem, con eje sostenido)	26 N
28 Carga radial máx. a 5 mm de la brida	12 N

Otras especificaciones	
31 Peso del motor	37 g
32 Sentido de giro	sentido de las agujas del reloj

Los datos de la tabla son valores nominales.

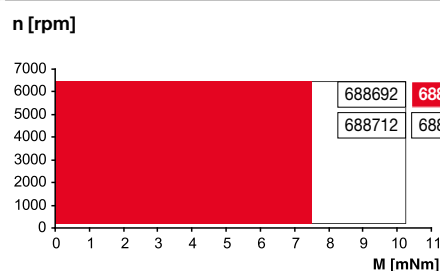
Funciones de protección

Protección de sobrecarga, Protección de bloqueo, Protección de inversión de polaridad, Protección de sobrecalentamiento, sobrevoltaje e infravoltaje con desconexión

Conexiones 5 Versión de cables (cables AWG 28)

rojo	+V _{CC} 10...28 VDC
negro	GND
blanco	Entrada de control de velocidad
verde	Monitor n (6 pulsos por vuelta)
gris	Habilitación o cambio de sentido de giro

Rango de funcionamiento



Leyenda

Funcionamiento en continuo
El motor puede funcionar con un control de velocidad y, teniendo en cuenta la resistencia térmica (líneas 17 y 18) a temperatura ambiente de 25° C, no se excede la máxima temperatura de funcionamiento.

Rango de funcionamiento en continuo
El motor alcanza estos puntos de trabajo. La velocidad puede variar del valor escogido. La protección de sobrecarga apaga el motor si se mantiene esta situación.

Sistema Modular maxon

Detalles en el catálogo de la página 38

Reductor planetario
Ø22 mm
0.5-2.0 Nm
Página 374/377

