

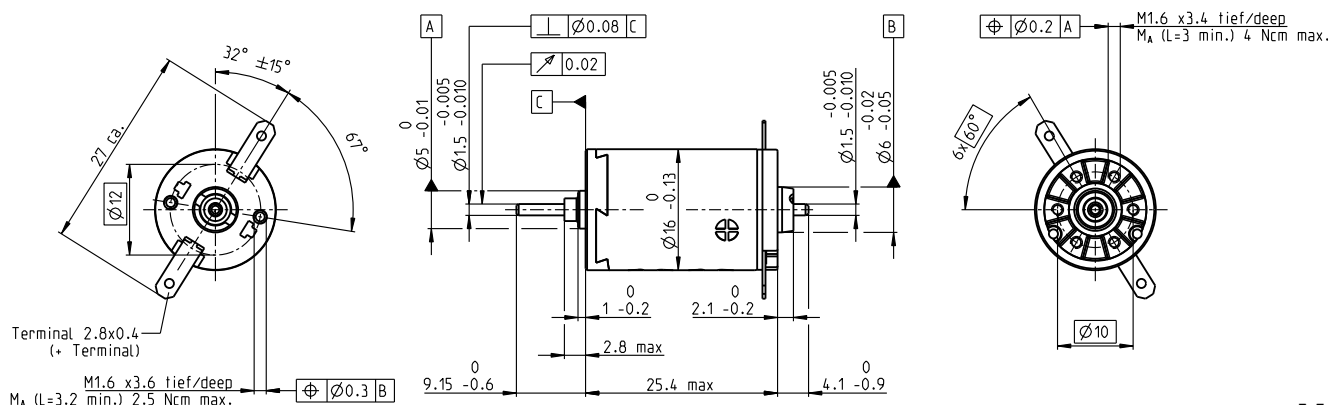
DC-max 16 S Escobillas de metal precioso

Motor DC Ø16 mm



DC-max

Datos de referencia: 2/4.3 W, 4.1 mNm, 11000 rpm



M 1:1

Datos del motor

1_ Tensión nominal	V	6	12	24
2_ Velocidad en vacío	rpm	7890	7560	7470
3_ Corriente en vacío	mA	14.7	6.90	3.40
4_ Velocidad nominal	rpm	4830	4390	4210
5_ Par nominal (máx. par en continuo)	mNm	4.06	3.92	3.80
6_ Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	A	0.577	0.267	0.128
7_ Par de arranque	mNm	10.5	9.44	8.75
8_ Corriente de arranque	A	1.46	0.629	0.289
9_ Máx. rendimiento	%	81	80	80
10_ Resistencia en bornes	Ω	4.10	19.1	83.2
11_ Inductancia en bornes	mH	0.140	0.610	2.49
12_ Constante de par	mNm/A	7.19	15.0	30.3
13_ Constante de velocidad	rpm/V	1330	637	315
14_ Relación velocidad/par	rpm/mNm	758	809	864
15_ Constante de tiempo mecánica	ms	8.87	8.92	9.00
16_ Inercia del rotor	gcm ²	1.12	1.05	0.994

Datos térmicos

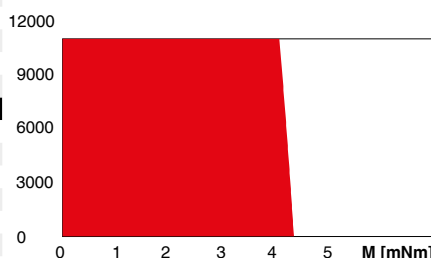
17_ Resistencia térmica carcasa-aire	K/W	29.8
18_ Resistencia térmica bobinado-carcasa	K/W	5.5
19_ Constante de tiempo térmica del bobinado	s	5.35
20_ Constante de tiempo térmica del motor	s	288
21_ Temperatura ambiente	°C	-30...+65
22_ Máx. temperatura del bobinado	°C	85

Datos mecánicos de los rodamientos de bolas

23_ Máx. velocidad permitida	rpm	11 000
24_ Juego axial	mm	0.05...0.15
Precarga	N	0
25_ Juego radial	mm	0.025
26_ Carga axial máx. (dinámica)	N	2.2
27_ Máx. fuerza axial de empuje a presión (estática) (eje apoyado)	N	30 / 200
28_ Carga radial máx. [mm a partir de la brida]	N	7.8 [5]

Rangos de funcionamiento

n [rpm] bobinado 12 V



- Rango de funcionamiento continuo
- Rango de funcionamiento continuo con resistencia térmica reducida R_{th2} 50%
- Rango de funcionamiento intermitente

Datos mecánicos de los cojinetes sinterizados

23_ Máx. velocidad permitida	rpm	11 000
24_ Juego axial	mm	0.05...0.15
Precarga	N	0
25_ Juego radial	mm	0.012
26_ Carga axial máx. (dinámica)	N	0.8
27_ Máx. fuerza axial de empuje a presión (estática) (eje apoyado)	N	35 / 200
28_ Carga radial máx. [mm a partir de la brida]	N	1.4 [5]

Sistema modular maxon

maxon gear	Etapas [opc.]	maxon sensor	maxon motor control
331_GPX 16 A/C	1-2 [3-4]	433_ENX 10 QUAD	486_ESCON Module 24/2
332_GPX 16 LN/LZ	1-2 [3-4]	433_ENX 10 EASY	486_ESCON 36/2 DC
335_GPX 19 A/C	3-4		495_EPOS4 Micro 24/5
336_GPX 19 LN/LZ	3-4		496_EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5
			497_EPOS4 Comp. 24/5 3-axes

Detalles en el catálogo de la página 32

Otras especificaciones

29_ Número de pares de polos		1
30_ Número de delgas de colector		7
31_ Peso del motor	g	23.3

Configuración

Rodamiento: Cojinetes sinterizados o rodamientos a bolas
 Conmutación: Escobillas de metal precioso con CLL/Escobillas de grafito
 Eje delantero/Trasero: Longitud
 Conexión eléctrica: Terminales o cables