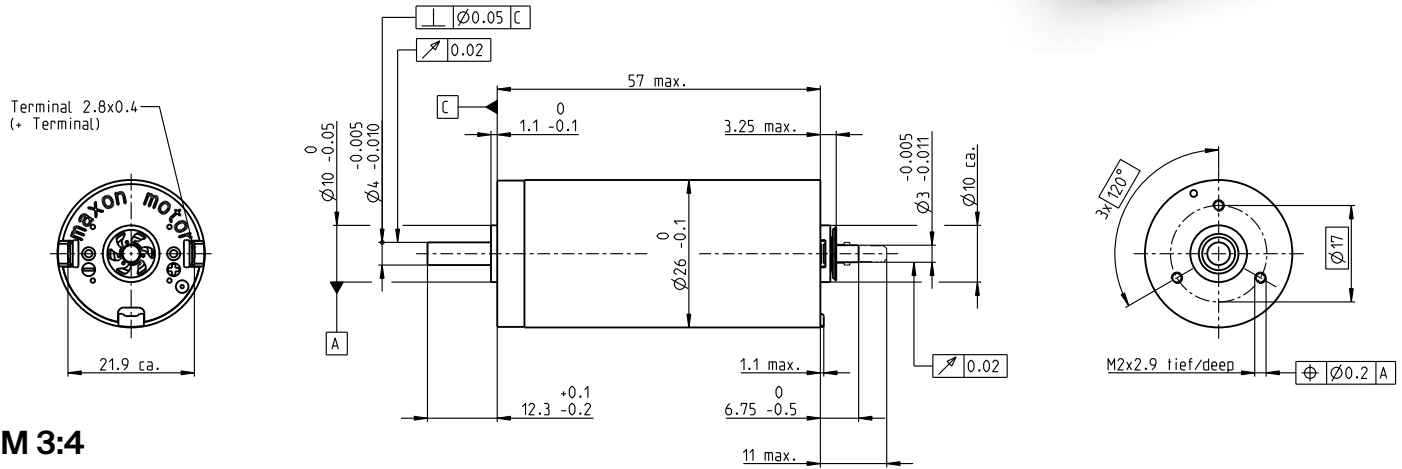


DCX 26 L Escobillas de grafito

Motor DC Ø26 mm

DCX

Datos de referencia: 40/74 W, 59.8 mNm, 14 400 rpm



M 3:4

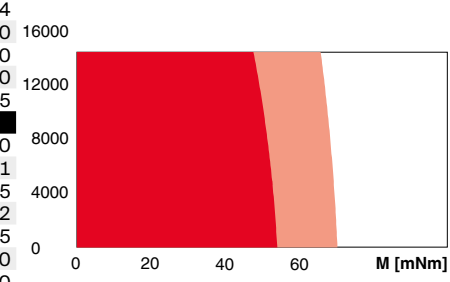
Datos del motor							
1_ Tensión nominal	V	12	18	24	36	48	60
2_ Velocidad en vacío	rpm	10600	11100	10700	11100	10700	10900
3_ Corriente en vacío	mA	131	93	65.7	46.5	32.9	27.3
4_ Velocidad nominal	rpm	9460	10000	9690	10000	9730	10000
5_ Par nominal (máx. par en continuo)	mNm	46.9	54.3	57.8	54	59.1	59.8
6_ Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	A	4.5	3.59	2.76	1.79	1.41	1.17
7_ Par de arranque	mNm	532	653	695	639	697	750
8_ Corriente de arranque	A	49.7	42.2	32.4	20.6	16.2	14.3
9_ Máx. rendimiento	%	88	90	91	90	91	91
10_ Resistencia en bornes	Ω	0.242	0.427	0.74	1.75	2.95	4.19
11_ Inductancia en bornes	mH	0.032	0.067	0.129	0.268	0.514	0.768
12_ Constante de par	mNm/A	10.7	15.5	21.4	31	42.9	52.4
13_ Constante de velocidad	rpm/V	890	616	445	308	223	182
14_ Relación velocidad/par	rpm/mNm	20.1	17	15.4	17.4	15.3	14.6
15_ Constante de tiempo mecánica	ms	4.5	3.79	3.45	3.53	3.4	3.16
16_ Inercia del rotor	gcm ²	21.4	21.3	21.4	19.4	21.2	20.7

Datos térmicos

Rangos de funcionamiento	
	n [rpm] bobinado 18 V
17_ Resistencia térmica carcasa-aire	K/W 10.2
18_ Resistencia térmica bobinado-carcasa	K/W 3.01
19_ Constante de tiempo térmica del bobinado	s 24
20_ Constante de tiempo térmica del motor	s 620
21_ Temperatura ambiente de los rodamientos de bolas	°C -40...+100
21_ Temperatura ambiente de los cojinetes sinterizados	°C -30...+100
22_ Máx. temperatura del bobinado	°C 155

Datos mecánicos de los rodamientos de bolas

23_ Máx. velocidad permitida	rpm 14400
24_ Juego axial	mm 0..0.1
25_ Juego radial	mm 0.02
26_ Carga axial máx. (dinámica)	N 5.5
27_ Máx. fuerza axial de empuje a presión (estática) (eje apoyado)	N 500
28_ Carga radial máx. [mm a partir de la brida]	N 20.5 [5]



- Rango de funcionamiento continuo
- Rango de funcionamiento continuo con resistencia térmica reducida R_{th2} 50%
- Rango de funcionamiento intermitente

Datos mecánicos de los cojinetes sinterizados

Sistema modular maxon		Detalles en el catálogo de la página 32	
23_ Máx. velocidad permitida	rpm 8600	maxon gear	maxon sensor
24_ Juego axial	mm 0..0.2	344_GPX 26 A/C 1-2 [3]	433_ENX 10 EASY
25_ Juego radial	mm 0.02	345_GPX 26 LN/LZ 1-2 [3]	433_ENX 10 QUAD
26_ Carga axial máx. (dinámica)	N 0.1	346_GPX 26 HP 2-3 [4]	434_ENX 10 EASY XT
27_ Máx. fuerza axial de empuje a presión (estática) (eje apoyado)	N 80	347_GPX 32 A/C 3	436_ENX 16 EASY
28_ Carga radial máx. [mm a partir de la brida]	N 5.5 [5]	348_GPX 32 LN/LZ 3	437_ENX 16 EASY XT
		349_GPX 32 HP 4	438_ENX 16 EASY Abs.
			439_ENX 16 EASY Abs. XT
			443_ENX 16 RIO
			470_ENC AEDL 5810
			471_ENC 30 HEDS 5540
			477_ENC 30 HEDL 5540

Otras especificaciones

29_ Número de pares de polos	1
30_ Número de delgas de colector	11
31_ Peso del motor	g 170
32_ Nivel de ruido típico	dBA 44

Datos de motor parcialmente divergentes en el modelo con cojinete sinterizado (máx. temperatura de bobinado 125°C).

Configuración

Rodamiento: Cojinetes sinterizados o rodamientos a bolas pretensados
 Conmutación: Escobillas de metal precioso con CLL/Escobillas de grafito
 Brida delantera/Trasera: Brida estándar/Brida configurable/Sin brida
 Eje delantero/Trasero: Longitud/Diámetro/Área
 Conexión eléctrica: Terminales o cables/Alineación de conexiones/Longitud de cable/
 Tipo de conector