

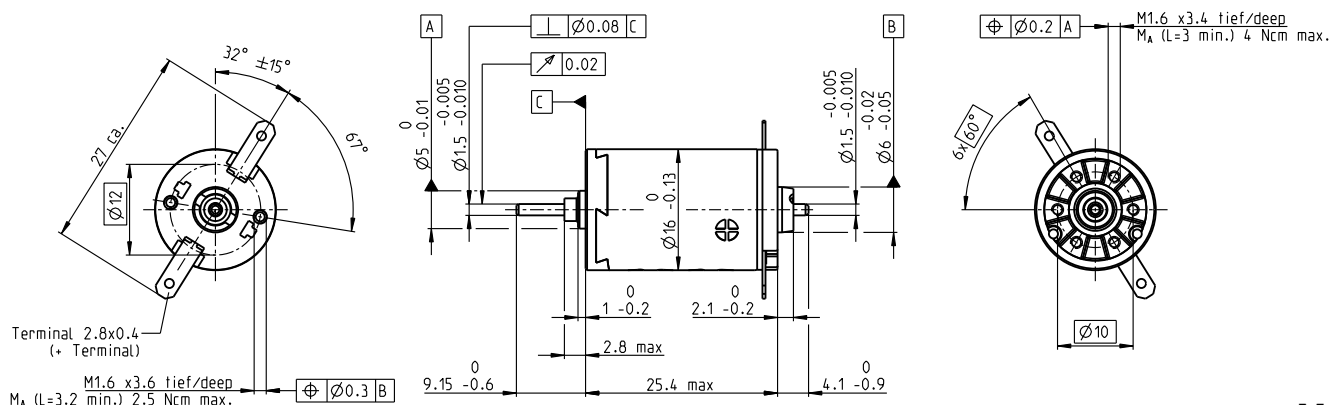
DC-max 16 S Balais en métal précieux

Moteur DC Ø16 mm



DC-max

Caractéristiques principales: 2/4.3 W, 4.1 mNm, 11000 tr/min



M 1:1

Caractéristiques moteur

1_ Tension nominale	V	6	12	24
2_ Vitesse à vide	tr/min	7890	7560	7470
3_ Courant à vide	mA	14.7	6.90	3.40
4_ Vitesse nominale	tr/min	4830	4390	4210
5_ Couple nominal (couple max. permanent)	mNm	4.06	3.92	3.80
6_ Courant nominal (courant charge perm. max.)	A	0.577	0.267	0.128
7_ Couple de démarrage	mNm	10.5	9.44	8.75
8_ Courant de démarrage	A	1.46	0.629	0.289
9_ Rendement max.	%	81	80	80
10_ Résistance aux bornes	Ω	4.10	19.1	83.2
11_ Inductance aux bornes	mH	0.140	0.610	2.49
12_ Constante de couple	mNm/A	7.19	15.0	30.3
13_ Constante de vitesse	tr/min/V	1330	637	315
14_ Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	758	809	864
15_ Constante de temps mécanique	ms	8.87	8.92	9.00
16_ Moment d'inertie du rotor	gcm ²	1.12	1.05	0.994

Caractéristiques thermiques

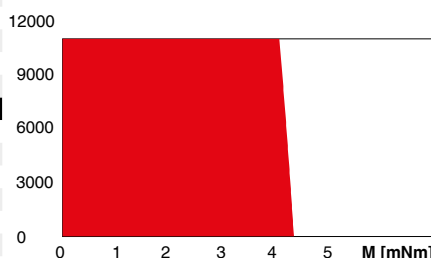
17_ Résistance therm. boîtier/air ambiant	K/W	29.8
18_ Résistance therm. bobinage/boîtier	K/W	5.5
19_ Constante de temps bobinage	s	5.35
20_ Constante de temps therm. moteur	s	288
21_ Température ambiante	°C	-30...+65
22_ Température max. bobinage	°C	85

Caractéristiques mécaniques roulement à billes

23_ Vitesse max. admise	tr/min	11 000
24_ Jeu axial	mm	0.05...0.15
Précontrainte	N	0
25_ Jeu radial	mm	0.025
26_ Charge axiale max. (dynamique)	N	2.2
27_ Force de chassage axiale max. (statique) (arbre soutenu)	N	30
28_ Charge radiale max. [mm depuis flasque]	N	200
		7.8 [5]

Plages de fonctionnement

n [tr/min] Bobinage 12 V



- Plage de fonctionnement continu
- Plage de fonctionnement continu avec résistance therm. R_{th2} 50%
- Plage de fonctionnement intermittente

Caractéristiques mécaniques palier fritté

23_ Vitesse max. admise	tr/min	11 000
24_ Jeu axial	mm	0.05...0.15
Précontrainte	N	0
25_ Jeu radial	mm	0.012
26_ Charge axiale max. (dynamique)	N	0.8
27_ Force de chassage axiale max. (statique) (arbre soutenu)	N	35
28_ Charge radiale max. [mm depuis flasque]	N	200
		1.4 [5]

Autres caractéristiques

29_ Nombre paires de pôles		1
30_ Nombre segments de collecteur		7
31_ Poids du moteur	g	23.3

Système modulaire maxon

maxon gear	Étages [opt.]	maxon sensor	maxon motor control
331_GPX 16 A/C	1-2 [3-4]	433_ENX 10 QUAD	486_ESCON Module 24/2
332_GPX 16 LN/LZ	1-2 [3-4]	433_ENX 10 EASY	486_ESCON 36/2 DC
335_GPX 19 A/C	3-4		495_EPOS4 Micro 24/5
336_GPX 19 LN/LZ	3-4		496_EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5
			497_EPOS4 Comp. 24/5 3-axes

Détails sur la page de catalogue 32

Configuration

Paliers: palier fritté/roulement à billes
 Commutation: balais en métal précieux avec CLL/balais en graphite
 Arbre avant/arrière: longueur
 Raccordement électrique: terminaux/câbles