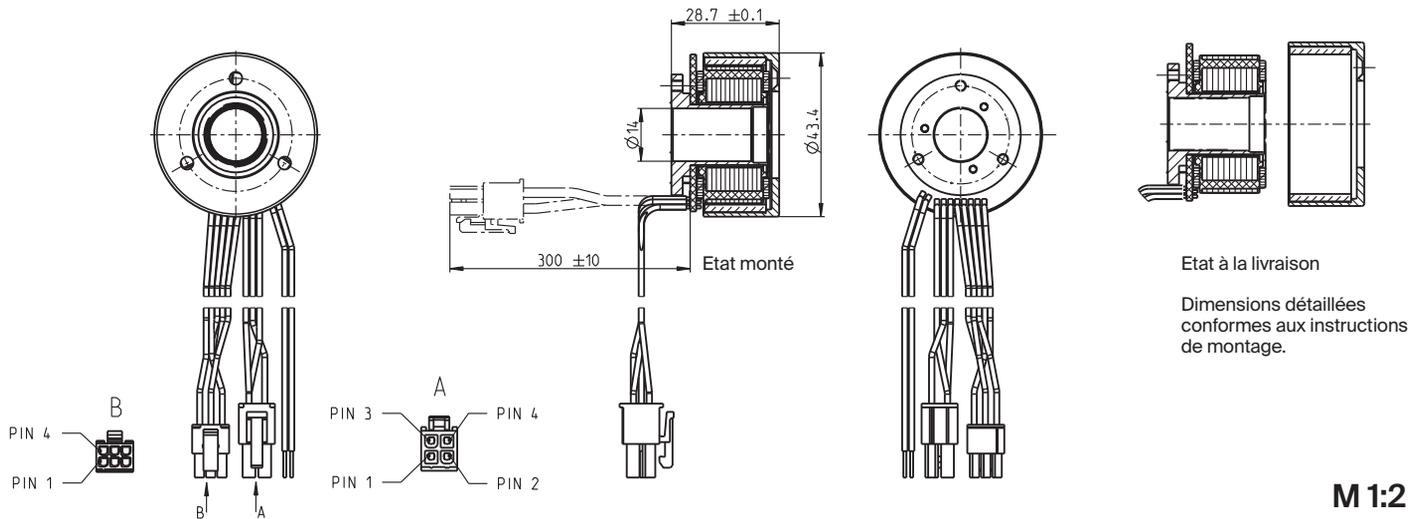


EC frameless 45 flat $\varnothing 43.4$ mm, à commutation électronique, 70 W



EC frameless

M 1:2

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

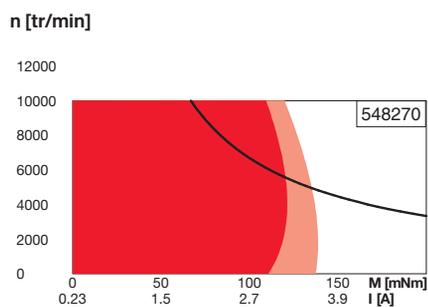
Numéros d'article

	avec capteurs à effet Hall				
	548270	574035	574036	574037	
Caractéristiques moteur					
Valeurs à la tension nominale					
1 Tension nominale	V	24	30	36	48
2 Vitesse à vide	tr/min	6110	6230	6330	3440
3 Courant à vide	mA	234	194	166	48.1
4 Vitesse nominale	tr/min	4860	4990	5080	2540
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	128	112	108	134
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	3.21	2.36	1.93	0.936
7 Couple de démarrage	mNm	1460	1170	1100	915
8 Courant de démarrage	A	39.5	25.8	20.7	6.97
9 Rendement max.	%	85.4	83.7	83.2	84.3
Caractéristiques					
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	0.608	1.16	1.74	6.89
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.463	0.691	0.966	5.85
12 Constante de couple	mNm/A	36.9	45.1	53.3	131
13 Constante de vitesse	tr/min/V	259	212	179	72.7
14 Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	4.26	5.44	5.85	3.82
15 Constante de temps mécanique	ms	10.7	13.7	14.7	9.6
16 Inertie du rotor	gcm ²	240	240	240	240

Spécifications

- Données thermiques**
- 17 Résistance therm. carcasse/air ambiant 3.56 K/W
 - 18 Résistance therm. bobinage/carcasse 4.1 K/W
 - 19 Constante de temps therm. bobinage 29.6 s
 - 20 Constante de temps therm. du moteur 178 s
 - 21 Température ambiante -40...+100°C
 - 22 Température max. de bobinage +125°C
- Données mécaniques**
- 23 Nombre de tours limite 10 000 tr/min
- Autres spécifications**
- 29 Nombre de paires de pôles 8
 - 30 Nombre de phases 3
 - 31 Poids du moteur 143 g
 - Poids du rotor 51 g
 - Poids du stator 92 g
- Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.

Plages d'utilisation



Légende

- Plage de fonctionnement continu
- Plage de fonctionnement continu, résist. therm. réduite R_{th2} 50%
- Plage fonctionnement temporaire
- Puissance conseillée

Connexions moteur (câble AWG 24)

- rouge Bobinage 1 du moteur Pin 1
- noir Bobinage 2 du moteur Pin 2
- blanc Bobinage 3 du moteur Pin 3
- N.C. Pin 4

Connecteur N° d'article

Molex 39-01-2040

Connexions Sensors (câble AWG 24)

- jaune Capteurs à effet Hall 1* Pin 1
- brun Capteurs à effet Hall 2* Pin 2
- gris Capteurs à effet Hall 3* Pin 3
- bleu GND Pin 4
- vert V_{Hall} 4.5...24 VDC Pin 5
- N.C. Pin 6

Connecteur N° d'article

Molex 430-25-0600

Schéma de câblage de capteurs Hall, voir p. 49

*pull-up interne (7...13 k Ω) on pin 5

Connexions CTN (câble AWG 24)

- rosa CTN
 - bleu CTN
- Résistance 25°C: 5 k Ω \pm 1%, β (25-85°C): 3490 K

Construction modulaire maxon

Détails sur la page de catalogue 38

Electronique recommandée:

Informations	Page 38
ESCON 36/3 EC	487
ESCON Mod. 50/4 EC-S	487
ESCON Module 50/5	487
ESCON 50/5	489
DEC Module 50/5	491
EPOS4 Micro 24/5	495
EPOS4 Mod./Comp. 50/5	496
EPOS4 Comp. 24/5 3-axes	497
EPOS4 50/5	501
EPOS2 P 24/5	504