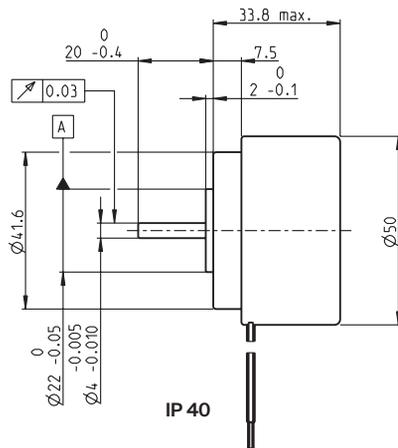


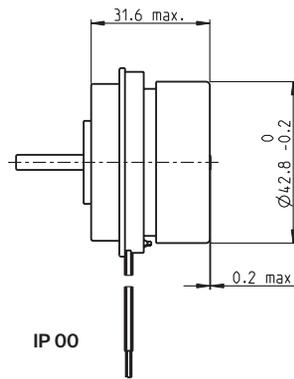
EC 45 flat à commutation électronique, 30 Watt, l'électronique intégrée

Régulateur de vitesse 1-Q

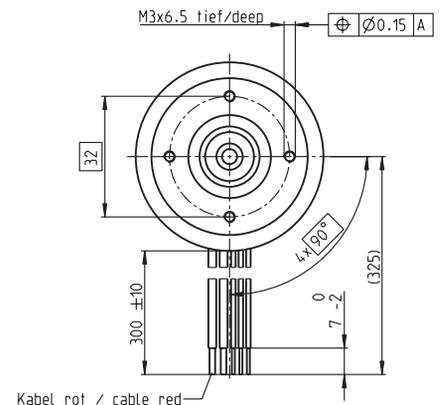
EC flat



IP 40



IP 00



Kabel rot / cable red

M 1:2

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

IP 40 (avec capot)
IP 00 (sans capot)

Numéros d'article			
Version 5 câblée			
Enable	Direction		
688721	688722	688725	688726
688725	688726	688722	688721

Caractéristiques moteur (provisoires)

Valeurs à la tension nominale					
1 Tension nominale	V	24	24	24	24
2 Vitesse à vide	tr/min	6000	6000	6000	6000
3 Courant à vide	mA	210	210	210	210
4 Vitesse nominale	tr/min	6000	6000	6000	6000
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	59.4	89.6	59.4	89.6
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	2.06	3.1	2.06	3.1
33 Max. torque	mNm	104	104	104	104
34 Courant max.	A	3.62	3.62	3.62	3.62
9 Rendement max.	%	76	76	76	76
Caractéristiques					
35 Type de régulation		Vitesse	Vitesse	Vitesse	Vitesse
36 Tension d'alimentation +Vcc	V	10...28	10...28	10...28	10...28
37 Entrée de la valeur de consigne de vitesse	V	0.33...10.8	0.33...10.8	0.33...10.8	0.33...10.8
38 Réglage de la valeur de consigne de vitesse	tr/min/V	600	600	600	600
39 Plage de vitesses	tr/min	200...6480	200...6480	200...6480	200...6480
40 Accélération maximale	tr/min/s	6000	6000	6000	6000

Spécifications

- Données thermiques**
- 17 Résistance therm. carcasse/air ambiant 5.6 (3.12) K/W
 - 18 Résistance therm. bobinage/carcasse 7.7 (4.5) K/W
 - 19 Constante de temps therm. bobinage 376 (22) s
 - 20 Constante de temps therm. du moteur 633 (353) s
 - 21 Température ambiante -40...+85°C
 - 22 Température max. de bobinage +125°C
 - 41 Max. temperature of electronics +105°C
- Données mécaniques (roulements préchargés)**
- 16 Inertie du rotor 135 gcm²
 - 24 Jeu axial < 7.0 N 0 mm
 - 24 sous charge axiale > 7.0 N 0.14 mm
 - 25 Jeu radial préchargé
 - 26 Charge axiale max. (dynamique) 6.8 N
 - 27 Force de chassage axiale max. (statique) 95 N
 - (statique, axe maintenu) 1000 N
 - 28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque 55 N

- Autres spécifications**
- 31 Poids du moteur 226 g
 - 32 Sens de rotation horaire (CW)
- Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.

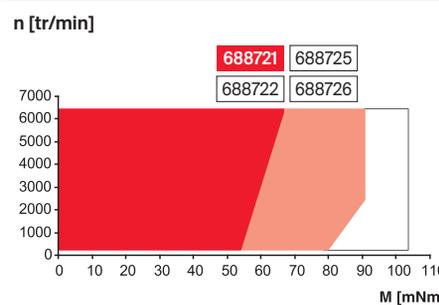
Fonctions de protection

Protection contre la surcharge, le blocage, la polarité inverse, les surcharges thermiques et coupure haute/basse tension

Connexions version 5 câblée (câble AWG 18/24)

- rouge +V_{cc} 10...28 VDC
- noir GND
- blanc Entrée de la valeur de consigne de vitesse
- vert Monitor n (6 impulsions par révolution)
- gris Enable ou Direction

Plages d'utilisation



Légende

- Plage de fonctionnement permanent**
Le moteur d'entraînement peut être utilisé avec un contrôleur de vitesse et, compte tenu de la résistance thermique donnée (figures 17 et 18) à une température ambiante de 25°C, n'exécède pas les températures de fonctionnement maximales autorisées.
- Plage de surcharge**
Le moteur d'entraînement atteint ces points de fonctionnement. La vitesse peut varier par rapport à la valeur de consigne. La protection contre la surcharge arrête l'entraînement dans le cas d'une surcharge prolongée.

Construction modulaire maxon

Détails sur la page de catalogue 38

Réducteur planétaire

- Ø42 mm
- 3 - 15 Nm
- Page 398

Réducteur à pignons droits

- Ø45 mm
- 0.5 - 2.0 Nm
- Page 400

