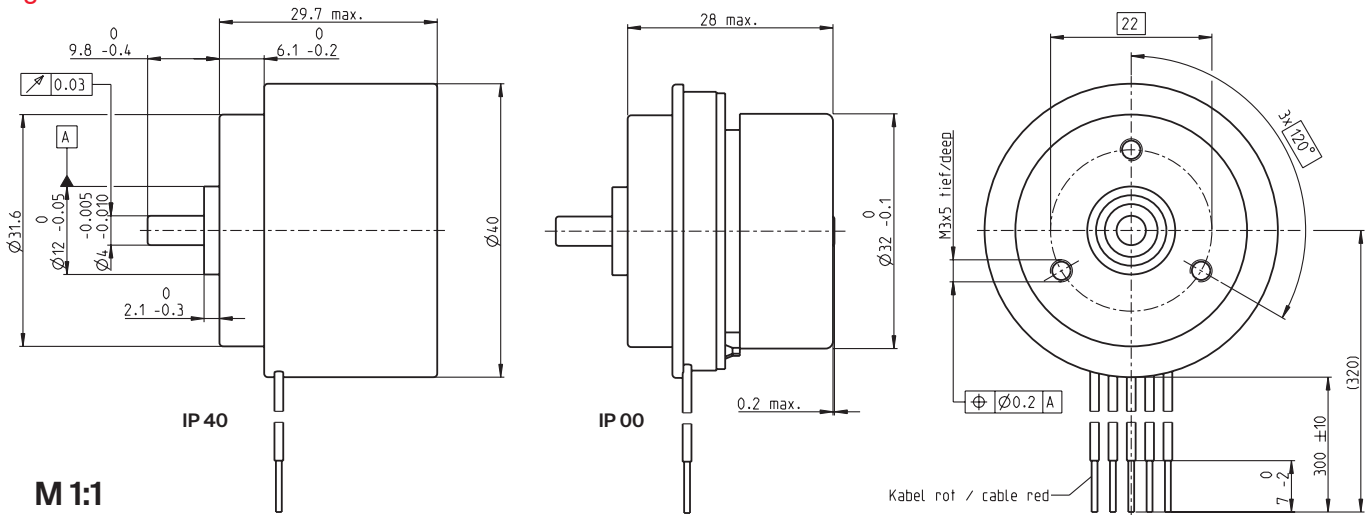


# EC 32 flat à commutation électronique, 15 Watt, l'électronique intégrée

Régulateur de vitesse 1-Q

EC flat



M 1:1

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

IP 40 (avec capot)  
IP 00 (sans capot)

## Numéros d'article

	Version 2 câblée		Version 5 câblée	
	Enable	Direction	Enable	Direction
IP 40 (avec capot)	353400	353401	353399	370418
IP 00 (sans capot)	353324	353325	349801	370417

## Caractéristiques moteur

Valeurs à la tension nominale					
1 Tension nominale	V	24	24	24	24
2 Vitesse à vide	tr/min	3000	6000	6000	6000
3 Courant à vide	mA	44.8	84.6	84.6	84.6
4 Vitesse nominale	tr/min	3000	6000	6000	6000
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	18.8	18.6	18.6	18.6
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	0.44	0.741	0.741	0.741
33 Max. torque	mNm	35.8	35.8	35.8	35.8
34 Courant max.	A	1.6	1.6	1.6	1.6
9 Rendement max.	%	58	66	66	66
Caractéristiques					
35 Type de régulation		Vitesse	Vitesse	Vitesse	Vitesse
36 Tension d'alimentation +V <sub>CC</sub>	V	10...28	10...28	10...28	10...28
37 Entrée de la valeur de consigne de vitesse	V	= V <sub>CC</sub>	= V <sub>CC</sub>	0.33...10.8	0.33...10.8
38 Réglage de la valeur de consigne de vitesse tr/min/V		125	250	600	600
39 Plage de vitesses	tr/min	1250...3500	2500...7000	200...6480	200...6480
40 Accélération maximale	tr/min/s	3000	6000	6000	6000

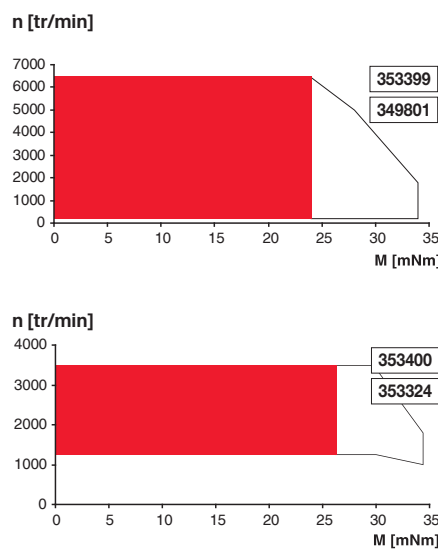
## Spécifications

- Données thermiques**
- 17 Résistance therm. carcasse/air ambiant 7.24 K/W
  - 18 Résistance therm. bobinage/carcasse 4.99 K/W
  - 19 Constante de temps therm. bobinage 8.69 s
  - 20 Constante de temps therm. du moteur 80.5 s
  - 21 Température ambiante -40...+85°C
  - 22 Température max. de bobinage +125°C
  - 41 Max. temperature of electronics +105°C
- Données mécaniques (roulements préchargés)**
- 16 Inertie du rotor 35 gcm<sup>2</sup>
  - 24 Jeu axial < 70 N 0 mm
  - sous charge axiale > 70 N 0.14 mm
  - 25 Jeu radial préchargé
  - 26 Charge axiale max. (dynamique) 6.8 N
  - 27 Force de chassage axiale max. (statique) 95 N
  - (statique, axe maintenu) 1000 N
  - 28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque 37 N
- Autres spécifications**
- 31 Poids du moteur 91 g
  - 32 Sens de rotation horaire (CW)
- Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.

**Fonctions de protection**  
Protection contre la surcharge, le blocage, la polarité inverse, les surcharges thermiques et coupure haute/basse tension

- Connexions version 2 câblée** (câble AWG 24)  
rouge +V<sub>CC</sub> 10...28 VDC  
noir GND
- Connexions version 5 câblée** (câble AWG 24)  
rouge +V<sub>CC</sub> 10...28 VDC  
noir GND  
blanc Entrée de la valeur de consigne de vitesse  
vert Monitor n (6 impulsions par révolution)  
gris Enable ou Direction

## Plages d'utilisation

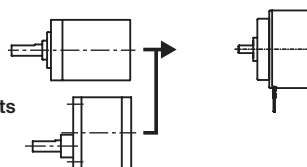


## Légende

- Plage de fonctionnement permanent**  
Le moteur d'entraînement peut être utilisé avec un contrôleur de vitesse et, compte tenu de la résistance thermique donnée (figures 17 et 18) à une température ambiante de 25°C, n'excède pas les températures de fonctionnement maximales autorisées.
  - Plage de surcharge**  
Le moteur d'entraînement atteint ces points de fonctionnement. La vitesse peut varier par rapport à la valeur de consigne. La protection contre la surcharge arrête l'entraînement dans le cas d'une surcharge prolongée.
- n [tr/min]**

## Construction modulaire maxon

- Réducteur planétaire**  
Ø32 mm  
0.75 - 6 Nm  
Page 385/388
- Réducteur à pignons droits**  
Ø38 mm  
0.1 - 0.6 Nm  
Page 395



Détails sur la page de catalogue 38