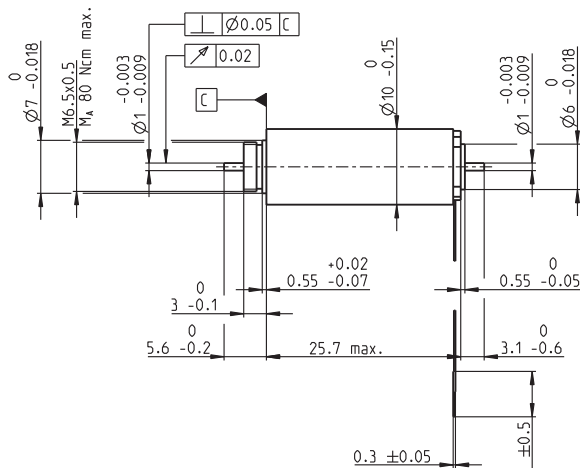
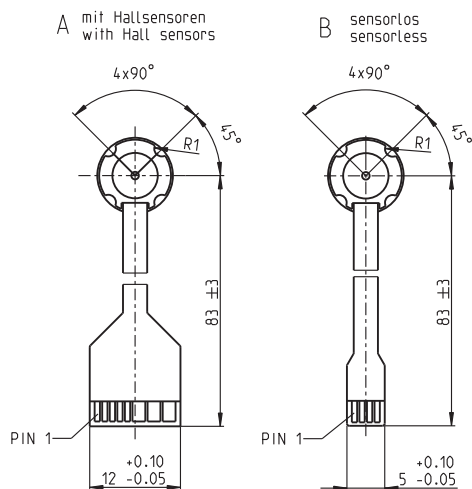


EC 10 Ø10 mm, à commutation électronique, 8 Watt

EC



M 1:1

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article

A avec capteurs à effet Hall	315170	315171	315172	315173
B sans capteurs	315174	315175	315176	315177

Caractéristiques moteur

Valeurs à la tension nominale					
1 Tension nominale	V	6	9	12	18
2 Vitesse à vide	tr/min	49200	52500	53200	57100
3 Courant à vide	mA	160	118	90.4	67.3
4 Vitesse nominale	tr/min	41700	45600	46600	50900
5 Couple nominal (couple permanent max.)	mNm	1.74	1.63	1.62	1.61
6 Courant nominal (courant permanent max.)	A	1.66	1.11	0.843	0.6
7 Couple de démarrage	mNm	12	13	13.7	15.6
8 Courant de démarrage	A	10.4	8.05	6.46	5.27
9 Rendement max.	%	77	78	78	79
Caractéristiques					
10 Résistance aux bornes (phase-phase)	Ω	0.575	1.12	1.86	3.42
11 Inductivité (phase-phase)	mH	0.00998	0.0198	0.0342	0.0671
12 Constante de couple	mNm/A	1.15	1.61	2.12	2.97
13 Constante de vitesse	tr/min/V	8340	5920	4500	3220
14 Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	4180	4110	3940	3700
15 Constante de temps mécanique	ms	3.03	2.97	2.85	2.68
16 Inertie du rotor	gcm ²	0.0691	0.0691	0.0691	0.0691

Spécifications

- ### Données thermiques
- 17 Résistance therm. carcasse/air ambiant 39.8 K/W
 - 18 Résistance therm. bobinage/carcasse 5.1 K/W
 - 19 Constante de temps therm. bobinage 1.51 s
 - 20 Constante de temps therm. du moteur 221 s
 - 21 Température ambiante -40...+100°C
 - 22 Température max. de bobinage +125°C

- ### Données mécaniques (roulements préchargés)
- 23 Nombre de tours limite 65 000 tr/min
 - 24 Jeu axial < 0.2 N 0 mm
 - 24 sous charge axiale > 0.2 N max. 0.14 mm
 - 25 Jeu radial préchargé
 - 26 Charge axiale max. (dynamique) 0.16 N
 - 27 Force de chassage axiale max. (statique) 12 N
 - 27 (statique, axe maintenu) 250 N
 - 28 Charge radiale max. à 5 mm du flasque 2 N

Autres spécifications

- 29 Nombre de paires de pôles 1
 - 30 Nombre de phases 3
 - 31 Poids du moteur 13 g
- Les caractéristiques moteur du tableau sont des valeurs nominales.

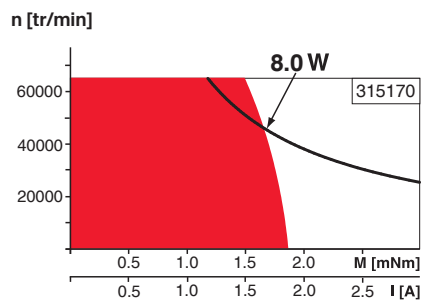
Connexions	avec capteurs	sans capteurs
Pin 1	V _{Hall} 4.5...24 VDC	Bobinage 1
Pin 2	Capteurs Hall 3	Bobinage 2
Pin 3	Capteurs Hall 1	Bobinage 3
Pin 4	Capteurs Hall 2	N.C.
Pin 5	GND	
Pin 6	Bobinage 3	
Pin 7	Bobinage 2	
Pin 8	Bobinage 1	

Adaptateur	N° d'article	N° d'article
voir p. 514	220300	220310

Connecteur	N° d'article	N° d'article
TE	1-84953-1	84953-4
Molex	52207-1133	52207-0433

Connecteur pour la version A:
FPC, 11 pôles, écartement 1.0 mm, top contact style
Schéma de câblage des capteurs Hall, voir p. 47

Plages d'utilisation



Légende

- Plage de fonctionnement permanent**
Compte tenu des résistances thermiques (lignes 17 et 18) la température maximum du rotor peut être atteinte au valeur nominal de couple et vitesse et à la température ambiante de 25°C.
= Limite thermique.
- Fonctionnement intermittent**
La surcharge doit être de courte durée.
- Puissance conseillée**

Construction modulaire maxon

Détails sur la page de catalogue 36

Réducteur planétaire

Ø10 mm
0.01 - 0.15 Nm
Page 361



Electronique recommandée:
Informations Page 36
ESCON Module 24/2 486
ESCON 36/3 EC 487
ESCON Mod. 50/4 EC-S 487
DEC Module 24/2 491