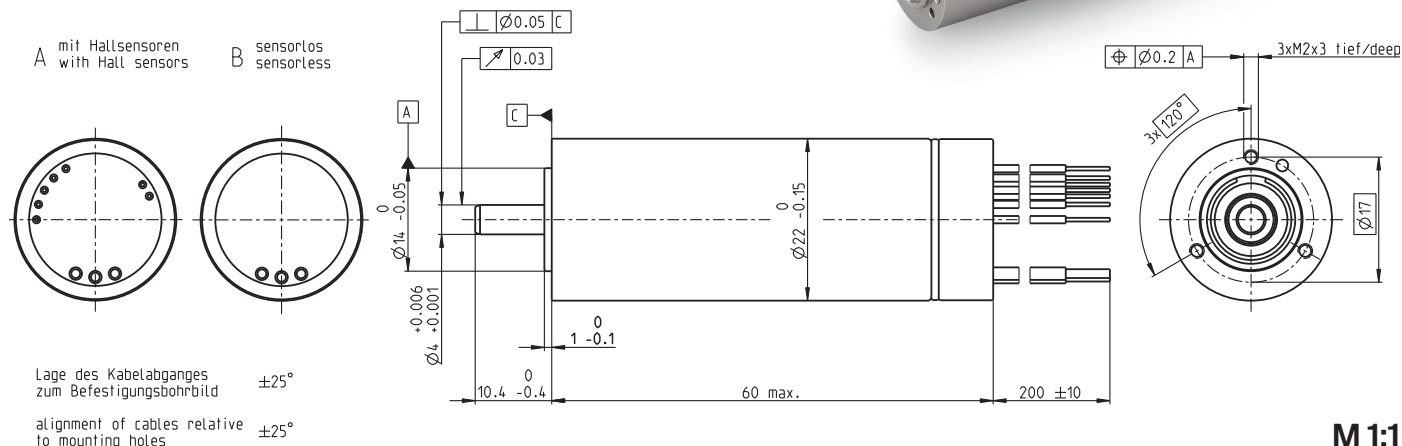


ECX SPEED 22 L sans balais
Moteur BLDC Ø22 mm

Caractéristiques principales: 80/81 W, 20.2 mNm, 45 000 tr/min



ECX SPEED



M 1:1

Paramètres du moteur

Paramètres du moteur					
1.	Tension nominale	V	24	36	48
2.	Vitesse à vide	tr/min	38000	36800	37400
3.	Courant à vide	mA	337	214	164
4.	Vitesse nominale	tr/min	36000	34800	35600
5.	Couple nominal (couple max. permanent)	mNm	18.2	19.3	20.2
6.	Courant nominal (courant charge perm. max.)	A	3.35	2.27	1.8
7.	Couple de démarrage	mNm	383	407	461
8.	Courant de démarrage	A	64	43.8	37.8
9.	Rendement max.	%	86.2	86.7	87.4
10.	Résistance aux bornes	Ω	0.375	0.823	1.27
11.	Inductance aux bornes	mH	0.0234	0.0563	0.0968
12.	Constante de couple	mNm/A	5.99	9.29	12.2
13.	Constante de vitesse	tr/min/V	1590	1030	784
14.	Pente vitesse/couple	tr/min/mNm	99.9	91	81.7
15.	Constante de temps mécanique	ms	4.07	3.71	3.33
16.	Moment d'inertie du rotor	gcm ²	3.89	3.89	3.89

Caractéristiques thermiques

Caractéristiques thermiques			Mises de fonctionnement	
17.	Résistance therm. boîtier/air ambiant	K/W	12,7	n [tr/min] Bobinage 36 V
18.	Résistance therm. bobinage/boîtier	K/W	0,62	
19.	Constante therm. temps de bobinage	s	1,95	
20.	Constante therm. de temps moteur	s	644	
21.	Température ambiante	°C	-20...+100	
22.	Température max. du bobinage	°C	155	

Caractéristiques mécaniques roulement à billes

Plage de fonctionnement continu
Plage de fonctionnement continu avec résistance therm. R_{th2} 50%
Plage de fonctionnement intermittent

Autres spécifications

maxon gear		Etages [opt.]		maxon sensor		maxon motor control	
29_ Nombre de paires de pôles	1	339_GPX 22 A/C	1-2 [3-4]	pour moteur type A:	487_ESCON 36/3 EC		
30_ Nombre de phases	3	340_GPX 22 LN/LZ	1-2 [3-4]	442_ENX 22 EASY INT	487_ESCON Module 50/4 EC-S		
31_ Poids du moteur	g 140	341_GPX 22 HP	2-3 [4]	pour moteur type B:	487_ESCON Module 50/5		
32_ Niveau sonore typique [tr/min]	dBA 54 [45 000]	342_GPX 22 UP	1-4	442_ENX 22 EASY INT Abs.	489_ESCON 50/5		

Connexions A et B. moteur (câble AWG 18)

rouge	Bobinage du moteur 1
noir	Bobinage du moteur 2
blanc	Bobinage du moteur 3

Connexions A. capteurs (câble AWG 26)

orange	V _{Hall} 3...24 VDC
bleu	GND
jaune	Capteur à effet Hall 1
brun	Capteur à effet Hall 2
gris	Capteur à effet Hall 3

Schéma des connexions pour capteurs à effet Hall, voir page 47. En combinaison avec l'ENX EASY INT, les raccords orange (VDC) et bleu (GND) sont supprimés. Les signaux Hall sont alors générés par un capteur ENX EASY-INT (aucune résistance pull-up requise, signaux de sortie: niveau push-pull compatible avec CMOS).

Connexions CTN (câble AWG 26)

Connexions CTN (cable AWG 26)
 violet CTN
 violet CTN
 Résistance 25°C: 10 kOhm $\pm 1\%$, β (25-85°C): 3490 K

Système modulaire maxon

maxon gear	Étages [opt.]	maxon sensor	maxon motor control
339_GPX 22 A/C	1-2 [3-4]	pour moteur type A:	487_ESCON 36/3 EC
340_GPX 22 LN/LZ	1-2 [3-4]	442_ENX 22 EASY INT	487_ESCON Module 50/4 EC-S
341_GPX 22 HP	2-3 [4]	pour moteur type B:	487_ESCON Module 50/5
342_GPX 22 UP	1-4	442_ENX 22 EASY INT Abs.	489_ESCON 50/5
343_GPX 22 SPEED	1-2		491_DEC Module 50/5
344_GPX 26 A/C	3		495_EPOS4 Micro 24/5
345_GPX 26 LN/LZ	3		496_EPOS4 Mod./Comp. 50/5
346_GPX 26 HP	4		497_EPOS4 Comp. 24/5 3-axes
			501_EPOS4 50/5
			504_EPOS2 P 24/5

Configuration

Flasque avant: tarauds filetés/filet central
 Flasque arrière: bague en plastique/filet extérieur/avec ouverture
 Arbre avant: longueur/diamètre
 Arbre arrière: longueur
 Raccordement électrique: longueur de câble/connexion de broche/connecteur
 Capteur de température: thermistance CTN
 Des connecteurs et câbles de raccordement appropriés sont disponibles pour configurer la connexion par pin à filetage mâle: voir catalogue, chapitre Accessoires.

xdrives.maxongroup.com