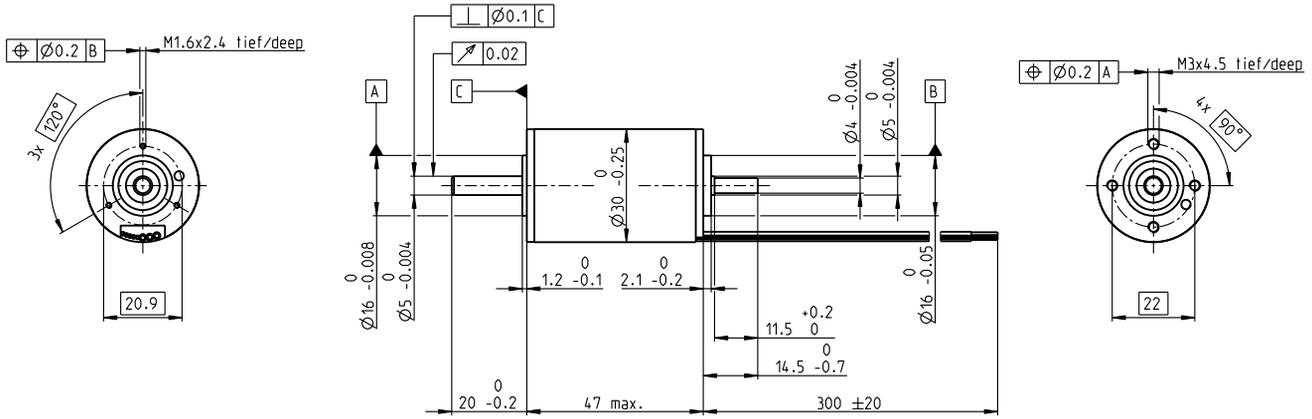


EC-4pole 30 Ø30 mm, bürstenlos, 100 Watt

High Power

EC-4pole



M 1:2

- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

Artikelnummern

309755 309756 309757 309758

Motordaten

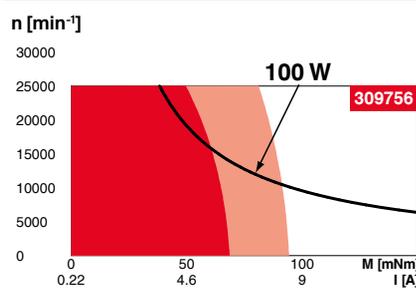
Werte bei Nennspannung		18	24	36	48
1 Nennspannung	V	18	24	36	48
2 Leerlaufdrehzahl	min ⁻¹	17500	17500	17500	17500
3 Leerlaufstrom	mA	505	379	253	189
4 Nenndrehzahl	min ⁻¹	16300	16300	16400	16400
5 Nennmoment (max. Dauerdrehmoment)	mNm	72	68.8	74.3	73.4
6 Nennstrom (max. Dauerbelastungsstrom)	A	7.74	5.56	3.98	2.95
7 Anhaltmoment	mNm	1310	1270	1510	1500
8 Anlaufstrom	A	133	96.9	77.2	57.4
9 Max. Wirkungsgrad	%	88.3	88.2	89.1	89.1
Kenndaten					
10 Anschlusswiderstand Phase-Phase	Ω	0.135	0.248	0.466	0.836
11 Anschlussinduktivität Phase-Phase	mH	0.0166	0.0295	0.0664	0.118
12 Drehmomentkonstante	mNm/A	9.8	13.1	19.6	26.1
13 Drehzahlkonstante	min ⁻¹ /V	974	731	487	365
14 Kennliniensteigung	min ⁻¹ /mNm	13.4	13.9	11.6	11.7
15 Mechanische Anlaufzeitkonstante	ms	2.57	2.65	2.22	2.24
16 Rotorträgheitsmoment	gcm ²	18.3	18.3	18.3	18.3

Spezifikationen

- Thermische Daten**
- 17 Therm. Widerstand Gehäuse-Luft 8.96 K/W
 - 18 Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse 0.74 K/W
 - 19 Therm. Zeitkonstante der Wicklung 4.12 s
 - 20 Therm. Zeitkonstante des Motors 968 s
 - 21 Umgebungstemperatur -20...+100°C
 - 22 Max. Wicklungstemperatur +155°C

- Mechanische Daten (vorgespannte Kugellager)**
- 23 Grenzdrehzahl 25000 min⁻¹
 - 24 Axialspiel bei Axiallast < 4.0 N 0 mm
 - > 4.0 N 0.14 mm
 - 25 Radialspiel vorgespannt
 - 26 Max. axiale Belastung (dynamisch) 5.5 N
 - 27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch) 73 N
 - (statisch, Welle abgestützt) 2000 N
 - 28 Max. radiale Belastung, 5 mm ab Flansch 25 N

Betriebsbereiche



Legende

- Dauerbetriebsbereich
- Dauerbetriebsbereich bei reduziertem therm. Widerstand R_{th2} 50%
- Kurzzeitbetriebsbereich
- Typenleistung

Weitere Spezifikationen

- 29 Polpaarzahl 2
- 30 Anzahl Phasen 3
- 31 Motorgewicht 210 g

Motordaten gemäss Tabelle sind Nenndaten.

Anschlüsse Motor (Kabel AWG 18)

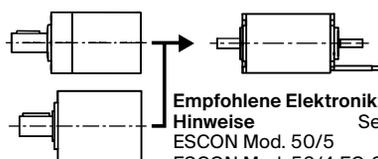
- schwarz Motorwicklung 2
- weiss Motorwicklung 3
- rot Motorwicklung 1

Anschlüsse Sensoren (Kabel AWG 26)

- schwarz/grau Hall-Sensor 2
 - blau GND
 - grün V_{Hall} 3...24 VDC
 - rot/grau Hall-Sensor 1
 - weiss/grau Hall-Sensor 3
- Schaltbild für Hall-Sensoren siehe S. 47

maxon Baukastensystem

- 2 Planetengetriebe
- 3 Ø32 mm
- 4 - 8 Nm
- Seite 391
- Planetengetriebe
- Ø42 mm
- 3 - 15 Nm
- Seite 397



Empfohlene Elektronik:

Hinweise

- ESCON Mod. 50/5 487
- ESCON Mod. 50/4 EC-S 487
- ESCON Mod. 50/8 (HE) 488
- ESCON 50/5 489
- ESCON 70/10 489
- DEC Module 50/5 491
- EPOS4 Mod./Comp. 50/5 496
- EPOS4 Module 50/8 497
- EPOS4 Comp. 50/8 CAN 499
- EPOS4 50/5 501
- EPOS4 70/15 501

Details auf Katalogseite 36

- Encoder 16 EASY/XT**
- 128 - 1024 Imp., 3 Kanal
- Seite 449/451
- Encoder 16 EASY Absolute/XT**
- 4096 Schritte, Single Turn
- Seite 453/455
- Encoder 16 RIO**
- 1024 - 32768 Imp., 3 Kanal
- Seite 466
- Encoder AEDL 5810**
- 1024 - 5000 Imp., 3 Kanal
- Seite 469
- Encoder HEDL 5540**
- 500 Imp., 3 Kanal
- Seite 476
- Bremse AB 20**
- 24 VDC, 0.1 Nm
- Seite 516