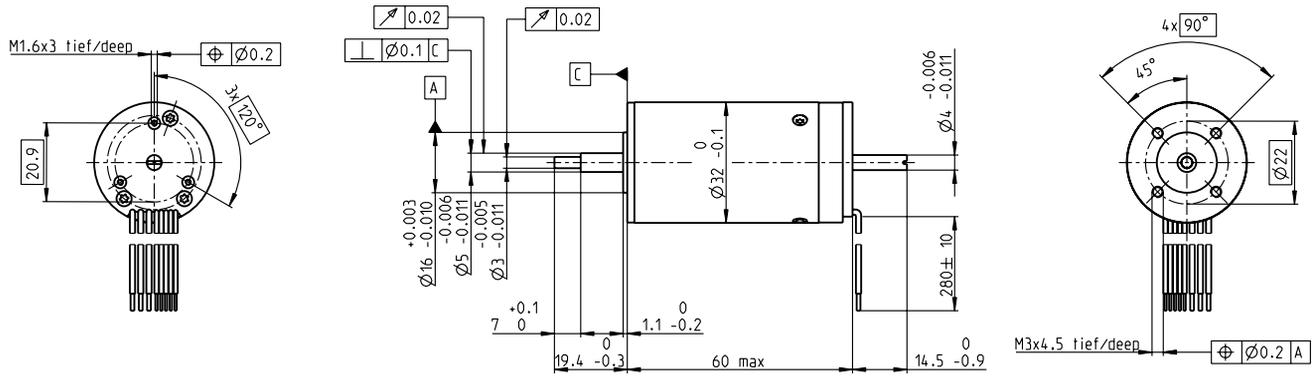


EC 32 Ø32 mm, bürstenlos, 80 Watt

EC



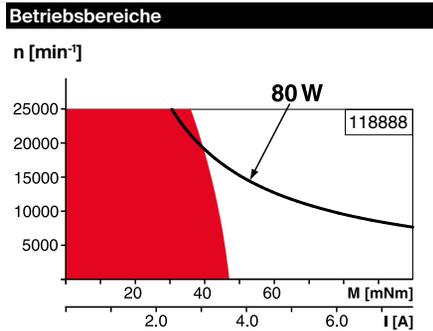
M 1:2

- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

Artikelnummern							
118891	118892	118888	118889	118893	118890		

Motordaten							
Werte bei Nennspannung							
1 Nennspannung	V	12	18	18	24	36	48
2 Leerlaufdrehzahl	min ⁻¹	15100	14300	13100	11000	14700	11300
3 Leerlaufstrom	mA	662	404	349	199	211	104
4 Nenndrehzahl	min ⁻¹	13400	12700	11500	9450	13200	9740
5 Nennmoment (max. Dauerdrehmoment)	mNm	44.6	45.2	45.9	47.2	43.8	45.9
6 Nennstrom (max. Dauerbelastungsstrom)	A	6.51	4.15	3.82	2.46	2.07	1.23
7 Anhaltmoment	mNm	428	443	407	355	454	353
8 Anlaufstrom	A	57.2	37.4	31.4	17.3	19.7	8.84
9 Max. Wirkungsgrad	%	80	81	81	80	81	80
Kenndaten							
10 Anschlusswiderstand Phase-Phase	Ω	0.21	0.481	0.573	1.39	1.83	5.43
11 Anschlussinduktivität Phase-Phase	mH	0.03	0.0752	0.09	0.226	0.285	0.856
12 Drehmomentkonstante	mNm/A	7.48	11.8	13	20.5	23.1	40
13 Drehzahlkonstante	min ⁻¹ /V	1280	806	737	465	414	239
14 Kennliniensteigung	min ⁻¹ /mNm	35.8	32.7	32.6	31.5	32.8	32.5
15 Mechanische Anlaufzeitkonstante	ms	7.49	6.86	6.82	6.59	6.87	6.8
16 Rotorträgheitsmoment	gcm ²	20	20	20	20	20	20

- ### Spezifikationen
- #### Thermische Daten
- 17 Therm. Widerstand Gehäuse-Luft 5.4 K/W
 - 18 Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse 2.5 K/W
 - 19 Therm. Zeitkonstante der Wicklung 14.8 s
 - 20 Therm. Zeitkonstante des Motors 1180 s
 - 21 Umgebungstemperatur -20...+100°C
 - 22 Max. Wicklungstemperatur +125°C
- #### Mechanische Daten (vorgespannte Kugellager)
- 23 Grenzdrehzahl¹⁾ 25000 min⁻¹
 - 24 Axialspiel bei Axiallast < 8 N 0 mm
 - > 8 N max. 0.14 mm
 - 25 Radialspiel vorgespannt
 - 26 Max. axiale Belastung (dynamisch) 5.6 N
 - 27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch) 98 N
 - (statisch, Welle abgestützt) 1200 N
 - 28 Max. radiale Belastung, 5 mm ab Flansch 28 N



- ### Legende
- Dauerbetriebsbereich**
Unter Berücksichtigung der angegebenen thermischen Widerstände (Ziffer 17 und 18) und einer Umgebungstemperatur von 25°C wird bei dauernder Belastung die maximal zulässige Rotortemperatur erreicht = thermische Grenze.
 - Kurzzeitbetrieb**
Der Motor darf kurzzeitig und wiederkehrend überlastet werden.
 - Typenleistung**

- ### Weitere Spezifikationen
- 29 Polpaarzahl 1
 - 30 Anzahl Phasen 3
 - 31 Motorgewicht 270 g
- Motordaten gemäss Tabelle sind Nenndaten.
- #### Anschlüsse Motor (Kabel AWG 22)
- rot Motorwicklung 1
 - schwarz Motorwicklung 2
 - weiss Motorwicklung 3
- #### Anschlüsse Sensoren (Kabel AWG 26)¹⁾
- grün V_{Hall} 4.5...24 VDC
 - blau GND
 - rot/grau Hall-Sensor 1
 - schwarz/grau Hall-Sensor 2
 - weiss/grau Hall-Sensor 3
- Schaltbild für Hall-Sensoren siehe S. 27
- ¹⁾ In Kombination mit Resolver nicht herausgeführt.

maxon Baukastensystem

- 1 **Planetengetriebe**
Ø32 mm
0.75 - 4.5 Nm
Seite 383
- 3 **Planetengetriebe**
Ø32 mm
0.75 - 6.0 Nm
Seite 385-389
- 270 g **Spindelgetriebe**
Ø32 mm
Seite 416-421

Empfohlene Elektronik: Seite 36

- Hinweise
- ESCON 36/3 EC 487
- ESCON Module 50/5 487
- ESCON Mod. 50/4 EC-S 487
- ESCON Mod. 50/8 (HE) 488
- ESCON 50/5 489
- DEC Module 50/5 491
- EPOS4 Micro 24/5 495
- EPOS4 Mod./Comp. 50/5 496
- EPOS4 Comp. 24/5 3-axes 497
- EPOS4 Module 50/8 497
- EPOS4 Comp. 50/8 CAN 499
- EPOS4 50/5 501
- EPOS4 70/15 501
- EPOS2 P 24/5 504

Encoder HED_5540
500 Imp.,
3 Kanal
Seite 472/474

Resolver Res 26
Ø26 mm
10 V
Seite 481