

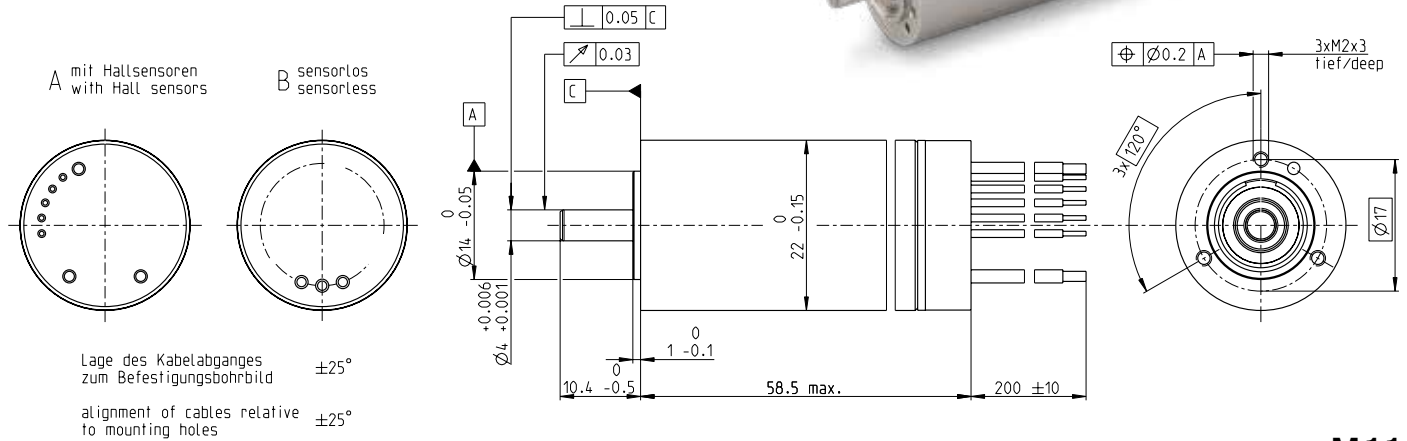
ECX TORQUE 22 L bürstenlos BLDC-Motor Ø22 mm

NEW



ECX TORQUE

Eckdaten: 35/48 W, 48.8 mNm, 11000 min⁻¹



M 1:1

Motordaten

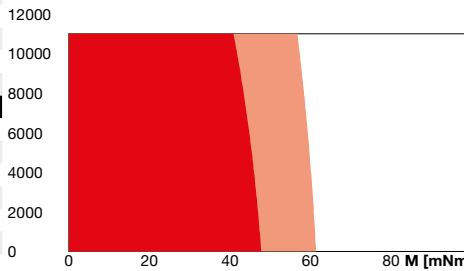
1_ Nennspannung	V	12	24	48
2_ Leerlaufdrehzahl	min ⁻¹	9380	10300	10900
3_ Leerlaufstrom	mA	224	129	69.9
4_ Nenndrehzahl	min ⁻¹	7930	8850	9380
5_ Nennmoment (max. Dauerdrehmoment)	mNm	45.7	48.1	48.8
6_ Nennstrom (max. Dauerbelastungsstrom)	A	3.7	2.13	1.14
7_ Anhaltmoment	mNm	528	684	766
8_ Anlaufstrom	A	43.6	31.1	18.3
9_ Max. Wirkungsgrad	%	86.4	87.7	88.2
10_ Anschlusswiderstand	Ω	0.275	0.771	2.62
11_ Anschlussinduktivität	mH	0.148	0.49	1.77
12_ Drehmomentkonstante	mNm/A	12.1	22	41.8
13_ Drehzahlkonstante	min ⁻¹ /V	789	434	228
14_ Kennliniensteigung	min ⁻¹ /mNm	17.9	15.2	14.3
15_ Mechanische Anlaufzeitkonstante	ms	0.575	0.488	0.459
16_ Rotorträgheitsmoment	gcm ²	3.06	3.06	3.06

Thermische Daten

17_ Therm. Widerstand Gehäuse-Luft	K/W	13.4
18_ Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse	K/W	3.8
19_ Therm. Zeitkonstante der Wicklung	s	25
20_ Therm. Zeitkonstante des Motors	s	757
21_ Umgebungstemperatur	°C	-40...+100
22_ Max. Wicklungstemperatur	°C	155

Betriebsbereiche

n [min⁻¹] Wicklung 24 V



Mechanische Daten Kugellager

23_ Grenzdrehzahl	min ⁻¹	11000
24_ Axialspiel	mm	0...0.24
Vorspannung	N	4.0
Kraftrichtung		Zug
25_ Radialspiel		vorgespannt
26_ Max. axiale Belastung (dynamisch)	N	4.0
27_ Max. axiale Aufpresskraft (statisch) (Welle abgestützt)	N	110
28_ Max. radiale Belastung [mm ab Flansch]	N	29 [5]

maxon Baukastensystem

Details auf Katalogseite 32

Weitere Spezifikationen

29_ Polpaarzahl	4
30_ Anzahl Phasen	3
31_ Motorgewicht	g 113
32_ Typischer Geräuschpegel [min ⁻¹]	dBA 56 [9 000]

maxon gear	Stufen [opt.]
339_GPX 22 A/C	1-2
340_GPX 22 LN/LZ	1-2
341_GPX 22 HP	2-3
342_GPX 22 UP	1-4
344_GPX 26 A/C	3
345_GPX 26 LN/LZ	3
346_GPX 26 HP	4

maxon sensor
für Motor Typ A:
442_ENX 22 EASY INT
für Motor Typ B:
442_ENX 22 EASY INT Abs.

maxon motor control
486_ESCON Module 24/2
487_ESCON 36/3 EC
487_ESCON Module 50/4 EC-S
487_ESCON Module 50/5
489_ESCON 50/5
491_DEC Module 24/2, 50/5
495_EPOS4 Micro 24/5
496_EPOS4 Module/Comp. 50/5
504_EPOS2 P 24/5

Anschlüsse A und B, Motor (Kabel AWG 18)

rot	Motorwicklung 1
schwarz	Motorwicklung 2
weiss	Motorwicklung 3

Anschlüsse A, Sensoren (Kabel AWG 26)

orange	V _{CC} 5 ±0.5 V
blau	GND
gelb	Hall-Sensor 1
braun	Hall-Sensor 2
grau	Hall-Sensor 3

Ausgangssignale: CMOS-kompatible Push-Pull-Stufe. Kein Pull-up-Widerstand erforderlich. Hall-Signale werden durch EASY-INT-Sensor generiert. In Kombination mit dem ENX EASY INT fallen die Anschlüsse orange (V_{CC}) und blau (GND) weg.

Anschlüsse Temperatursensor (Kabel AWG 26)

violett	NTC
violett	NTC
Widerstand 25°C: 10 kOhm ±1%, beta (25-85°C): 3490 K	

Konfiguration

Flansch vorne: Gewindebohrungen/Zentralgewinde
 Flansch hinten: Kunststoffring/Aussengewinde
 Welle vorne: Länge/Durchmesser
 Elektrischer Anschluss: Kabellänge/Pin-Anschluss/Stecker
 Temperatursensor: Ohne/NTC-Thermistor

Für die Konfiguration Pin-Anschluss zusammen mit Aussengewinde sind passende Stecker und Anschlusskabel verfügbar: siehe Katalog, Kapitel Accessories.