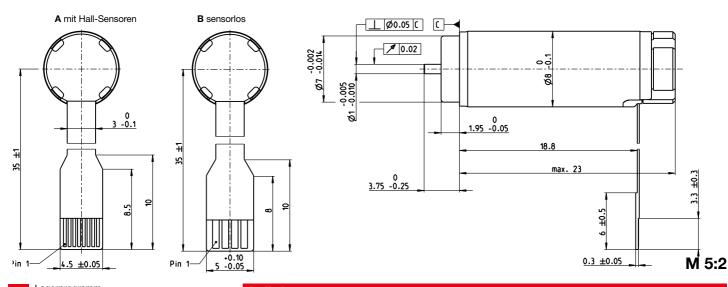
EC 8 Ø8 mm, bürstenlos, 2 Watt



Lagerprogramm **Artikelnummern** Standardprogramm Sonderprogramm (auf Anfrage) A mit Hall-Sensoren 468334 468335 468336 **B** sensorlos 468337 468338 468339 Motordaten Werte bei Nennspannung Nennspannung 12 2 Leerlaufdrehzahl min⁻¹ 35900 43800 42700 3 Leerlaufstrom mΑ 69.2 46 22.1 4 Nenndrehzahl 24000 32800 32000

0.024961

0.024961

5	Nennmoment (max. Dauerdrehmoment)	mNm	0.977	0.942	0.944
6	Nennstrom (max. Dauerbelastungsstrom)	Α	0.691	0.41	0.2
7.	Anhaltemoment	mNm	3.05	3.9	3.93
8	Anlaufstrom	Α	1.98	1.54	0.755
9	Max. Wirkungsgrad	%	67	69	70
	Kenndaten				
10.	Anschlusswiderstand Phase-Phase	Ω	3.02	7.8	31.8
11.	Anschlussinduktivität Phase-Phase	mH	0.039	0.106	0.447
12	Drehmomentkonstante	mNm/A	1.54	2.53	5.21
13	Drehzahlkonstante	min ⁻¹ /V	6200	3770	1830
14	Kennliniensteigung	min ⁻¹ /mNm	12200	11600	11200
15	Mechanische Anlaufzeitkonstante	me	3 19	3.03	2 92

gcm² 0.024961

Planetengetriebe

Spindelgetriebe

Seite 367-368

 \emptyset 8 mm 0.01 - 0.1 Nm Seite 318

Ø8 mm

6 g

Spezifikationen Thermische Daten Therm. Widerstand Gehäuse-Luft 51.2 K/W Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse 3.5 K/W 19 Therm. Zeitkonstante der Wicklung 0.832 s20 Therm. Zeitkonstante des Motors 154 s 21 Umgebungstemperatur -20...+100°C 22 Max. Wicklungstemperatur 125°C

Mechanische Daten (vorgespannte Kugellager) 23 Grenzdrehzahl 80 000 min-1 24 Axialspiel bei Axiallast < 0.15 N $0 \, \text{mm}$ max. 0.06 mm > 0.15 N

25 Radialspiel vorgespannt 26 Max. axiale Belastung (dynamisch) 27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch) 0.1 N10 N 28 Max. radiale Belastung, 2 mm ab Flansch 2 N

Weitere Spezifikationen

16 Rotorträgheitsmoment

29 Polpaarzahl 30 Anzahl Phasen 31 Motorgewicht

Motordaten gemäss Tabelle sind Nenndaten.

Anschlüsse	mit Hall-Sensoren	sensorlos
Din 1	Motorwicklung 1	Motorwickly

FIII I	Motor wicklung i	Wicklung I
Pin 2	Motorwicklung 2	Motorwicklung 2
Pin 3	Motorwicklung 3	Motorwicklung 3
Pin 4	V _{Hall} 3.824 VDC	N.C.
Pin 5	GND	
Pin 6	Hall-Sensor 1	
Pin 7	Hall-Sensor 2	
Pin 8	Hall-Sensor 3	
Stecker	Artikelnummer	Artikelnummer
Molex	52745-0897	52207-0460
FCI	SFV8R-2STRF1HLF	SFW4R-2STGF1LF

Stecker für Ausführung mit Hall-Sensoren: FPC, 8-pol, Rastermass 0.5 mm, top contact style Schaltbild für Hall-Sensoren siehe S. 41

Betriebsbereiche Dauerbetriebsbereich Unter Berücksichtigung der angegebenen thermi-2.0 W schen Widerstände (Ziffer 17 und 18) und einer Um-80000 gebungstemperatur von 25°C wird bei dauernder 468334 Belastung die maximal zulässige Rotortemperatur 60000erreicht = thermische Grenze. 40000 Kurzzeitbetrieb Der Motor darf kurzzeitig und wiederkehrend über-20000 lastet werden. 0.5 M [mNm] **Typenleistung** 0.2 0.4 0.6 0.8 I[A]

