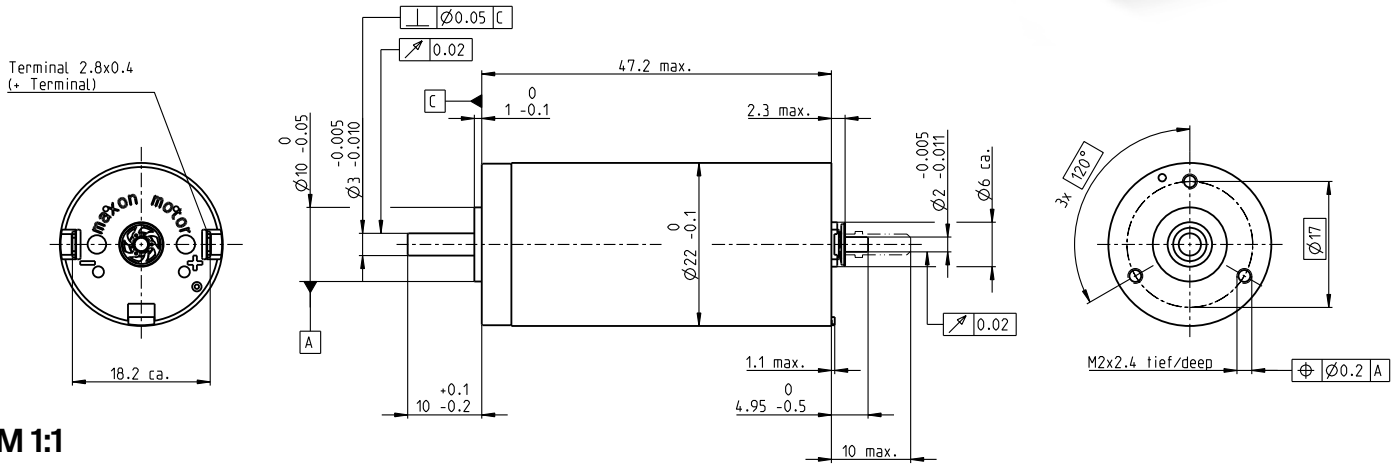


DCX 22 L Escobillas de grafito Motor DC Ø22 mm

DCX

Datos de referencia: 20/49 W, 32.2 mNm, 18 000 rpm



M 1:1

Datos del motor

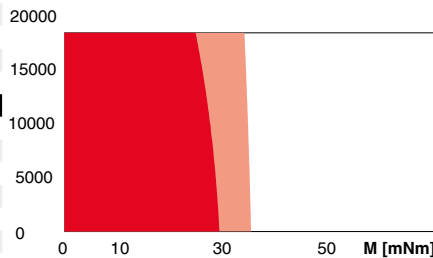
1_ Tensión nominal	V	9	12	18	36	48
2_ Velocidad en vacío	rpm	12300	11700	11800	11400	10100
3_ Corriente en vacío	mA	118	81.8	54.6	26.3	16.2
4_ Velocidad nominal	rpm	11400	10700	10800	10400	9020
5_ Par nominal (máx. par en continuo)	mNm	27.0	30.5	32.2	30.0	30.3
6_ Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	A	4.00	3.21	2.26	1.03	0.687
7_ Par de arranque	mNm	371	348	386	346	294
8_ Corriente de arranque	A	53.4	35.8	26.5	11.6	6.50
9_ Máx. rendimiento	%	90	91	91	90	90
10_ Resistencia en bornes	Ω	0.168	0.335	0.680	3.11	7.39
11_ Inductancia en bornes	mH	0.018	0.035	0.078	0.326	0.746
12_ Constante de par	mNm/A	6.95	9.73	14.6	29.9	45.2
13_ Constante de velocidad	rpm/V	1370	981	654	320	211
14_ Relación velocidad/par	rpm/mNm	33.3	33.8	30.5	33.3	34.6
15_ Constante de tiempo mecánica	ms	3.27	3.21	3.13	3.23	3.20
16_ Inercia del rotor	gcm ²	9.37	9.06	9.82	9.26	8.85

Datos térmicos

17_ Resistencia térmica carcasa-aire	K/W	13.6
18_ Resistencia térmica bobinado-carcasa	K/W	4.57
19_ Constante de tiempo térmica del bobinado	s	22
20_ Constante de tiempo térmica del motor	s	646
21_ Temperatura ambiente de los rodamientos de bolas	°C	-40...+100
Temperatura ambiente de los cojinetes sinterizados	°C	-30...+100
22_ Máx. temperatura del bobinado	°C	125

Rangos de funcionamiento

n [rpm] bobinado 18 V



Datos mecánicos de los rodamientos de bolas

23_ Máx. velocidad permitida	rpm	18 000
24_ Juego axial	mm	0..0.1
Precarga	N	2.5
25_ Juego radial	mm	0.02
26_ Carga axial máx. (dinámica)	N	2.5
27_ Máx. fuerza axial de empuje a presión (estática) (eje apoyado)	N	30
28_ Carga radial máx. [mm a partir de la brida]	N	440
		16 [5]

- Rango de funcionamiento continuo
- Rango de funcionamiento continuo con resistencia térmica reducida R_{th2} 50%
- Rango de funcionamiento intermitente

Datos mecánicos de los cojinetes sinterizados

23_ Máx. velocidad permitida	rpm	18 000
24_ Juego axial	mm	0..0.2
Precarga	N	0
25_ Juego radial	mm	0.02
26_ Carga axial máx. (dinámica)	N	0.1
27_ Máx. fuerza axial de empuje a presión (estática) (eje apoyado)	N	80
28_ Carga radial máx. [mm a partir de la brida]	N	440
		3 [5]

Sistema modular maxon

maxon gear	Etapas [opc.]
339_GPX 22 A/C	1-2 [3-4]
340_GPX 22 LN/LZ	1-2 [3-4]
341_GPX 22 HP	2-3 [4]
342_GPX 22 UP	1-4
344_GPX 26 A/C	3
345_GPX 26 LN/LZ	3
346_GPX 26 HP	4

Detalles en el catálogo de la página 32

maxon sensor	maxon motor control
433_ENX 10 EASY	486_ESCON Module 24/2
433_ENX 10 QUAD	486_ESCON 36/2 DC
434_ENX 10 EASY XT	487_ESCON Module 50/5
436_ENX 16 EASY	489_ESCON 50/5
437_ENX 16 EASY XT	495_EPOS4 Micro 24/5
438_ENX 16 EASY Abs.	496_EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5
439_ENX 16 EASY Abs. XT	496_EPOS4 Mod./Comp. 50/5
443_ENX 16 RIO	497_EPOS4 Comp. 24/5 3-axes
470_ENC AEDL 5810	501_EPOS4 50/5
471_ENC 30 HEDS 5540	504_EPOS2 P 24/5
477_ENC 30 HEDL 5540	

Otras especificaciones

29_ Número de pares de polos		1
30_ Número de delgas de colector		9
31_ Peso del motor	g	95
32_ Nivel de ruido típico	dBA	44

Configuración

Rodamiento: Rodamientos a bolas precargados/Cojinetes sinterizados
 Conmutación: Escobillas de metal precioso con o sin CLL/Escobillas de grafito/Filtro IEM
 Brida delantera/Trasera: Brida estándar/Brida configurable/Sin brida
 Eje delantero/Trasero: Longitud/Diámetro/Área
 Conexión eléctrica: Terminales o cables/Alineación de conexiones/Longitud de cable/
 Tipo de conector